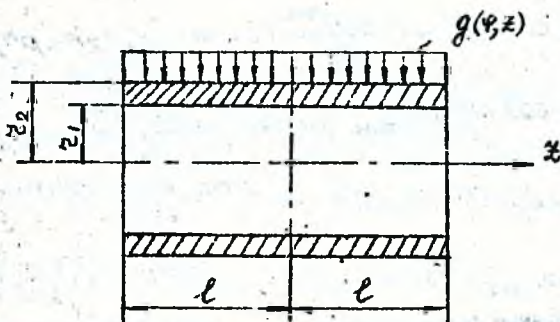


АЛГОРИТМ ПОСТРОЕНИЯ "НИЖНЕЙ" ОЦЕНКИ ПО ЭНЕРГИИ ДЛЯ
ИЗОТРОПНОГО ТОЛСТОСТЕННОГО ЦИЛИНДРА

В. Л. Мартиновский, Б. Ф. Власов

Рассмотрим короткий цилиндр, нагруженный по боковым поверхностям симметричной по длине (z) и произвольной по угловой координате (φ) нагрузкой. Торцы цилиндра свободны.



Решение поставленной задачи будем выполнять в напряжениях. Для построения нижней оценки необходимо точно удовлетворить уравнениям равновесия и условиям на поверхности. Остальные уравнения теории упругости могут быть выполнены в вариационной форме.

Компоненты тензора напряжений принимаем в виде:

$$\sigma_z(r, \varphi, z) = \sigma_z(r) \cos m\varphi \cos \lambda_n z,$$

$$\sigma_\varphi(r, \varphi, z) = \sigma_\varphi(r) \cos m\varphi \cos \lambda_n z,$$

$$\sigma_r(r, \varphi, z) = \sigma_r(r) \cos m\varphi (\cos \lambda_n z - \cos n\pi),$$

$$\tau_{z\varphi}(r, \varphi, z) = \tau_{z\varphi}(r) \sin m\varphi \cos \lambda_n z,$$

$$\tau_{\varphi z}(r, \varphi, z) = \tau_{\varphi z}(r) \sin m\varphi \sin \lambda_n z,$$

$$\tau_{rz}(r, \varphi, z) = \tau_{rz}(r) \cos m\varphi \sin \lambda_n z.$$

(1)

где $\lambda_n = \frac{n\pi}{l}$; $m, n = 1, 2, 3, \dots$

Проведем разделение переменных в уравнениях равновесия

$$\frac{\partial \sigma_z}{\partial z} + \frac{1}{z} \frac{\partial \tau_{z\varphi}}{\partial \varphi} + \frac{\partial \tau_{zz}}{\partial z} + \frac{\sigma_z - \sigma_\varphi}{z} = 0,$$

$$\frac{\partial \tau_{z\varphi}}{\partial z} + \frac{1}{z} \frac{\partial \sigma_\varphi}{\partial \varphi} + \frac{\partial \tau_{\varphi z}}{\partial z} + \frac{2\tau_{z\varphi}}{z} = 0, \quad (2)$$

$$\frac{\partial \tau_{zz}}{\partial z} + \frac{1}{z} \frac{\partial \tau_{\varphi z}}{\partial \varphi} + \frac{\partial \sigma_z}{\partial z} + \frac{\tau_{zz}}{z} = 0$$

Тогда, согласно (1), получим

$$\begin{aligned} \sigma_z(z) + \frac{1}{z} \sigma_z(z) - \frac{1}{z} \sigma_\varphi(z) + \frac{m}{z} \tau_{z\varphi}(z) + \lambda_n z \tau'_{zz}(z) &= 0, \\ -\frac{m}{z} \sigma_\varphi(z) + \tau'_{z\varphi}(z) - \frac{2}{z} \tau_{z\varphi}(z) + \lambda_n z \tau'_{\varphi z}(z) &= 0, \\ z \tau'_{zz}(z) + 2\tau_{zz}(z) + m \tau'_{\varphi z}(z) - \lambda_n \sigma_z(z) &= 0. \end{aligned} \quad (3)$$

В формулах для перемещений в интегро-дифференциальной форме

[1]:

$$\begin{aligned} u_z(z, \varphi, z) = \frac{1}{2} \left(z \int \delta_{z\varphi} d\varphi + \iint \delta_{z\varphi} dz d\varphi + \int \delta_{zz} dz - \iint \frac{1}{z} \delta_{zz} dz dz - \right. \\ \left. - z \iint \frac{\partial \delta_{zz}}{\partial z} dz d\varphi + \iint \frac{1}{z} \delta_{\varphi z} dz d\varphi dz \right) + \Pi_1, \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} u_\varphi(z, \varphi, z) = \frac{1}{2} \left(\int \delta_{\varphi z} dz + \iint \frac{1}{z} \delta_{\varphi z} dz dz + \int \delta_{z\varphi} dz - \right. \\ \left. - \iint \frac{1}{z} \frac{\partial \delta_{zz}}{\partial \varphi} dz dz \right) + \Pi_2, \end{aligned} \quad (4)$$

$$\begin{aligned} u_z(z, \varphi, z) = \frac{1}{2} \left(z \int \frac{1}{z} \delta_{zz} dz + z \int \delta_{\varphi z} d\varphi - z \iint \frac{1}{z} \delta_{\varphi z} dz d\varphi - \right. \\ \left. - z \iint \frac{\partial \delta_{z\varphi}}{\partial z} dz d\varphi \right) + \Pi_3, \end{aligned}$$

где Π_1, Π_2, Π_3 — произвольные функции координат, выраженные U_x, U_y, U_z через напряжения по закону Гука

$$U_x(r, \varphi, z) = \frac{\cos m\varphi \cos \lambda_n z}{2G m \lambda_n} [\lambda_n z \tau'_{z\varphi} - \lambda_n \tau_{z\varphi} - m z \tau'_{zr} + m \tau_{zr} - z^2 \tau''_{\varphi z} - z \tau'_{\varphi z} + \tau_{\varphi z}] + \Pi_1,$$

$$U_y(r, \varphi, z) = \frac{\sin m\varphi \cos \lambda_n z}{2G \lambda_n} [-z \tau''_{\varphi z} - \tau_{\varphi z} + \lambda_n \tau'_{z\varphi} - m \tau_{zr}] + \Pi_2,$$

$$U_z(r, \varphi, z) = \frac{\cos m\varphi \sin \lambda_n z}{2G m \lambda_n} [m \lambda_n z \tau_{zr} - \lambda_n z^2 \tau'_{\varphi z} + \lambda_n z \tau_{\varphi z} - \lambda_n z \tau_{z\varphi}] + \Pi_3.$$

По формулам Коши находим линейные деформации $\epsilon_x, \epsilon_y, \epsilon_z$

$$\epsilon_x = \frac{\partial U_x}{\partial x} = \frac{\cos m\varphi \cos \lambda_n z}{2G m \lambda_n} [-\lambda_n (z \tau''_{z\varphi} + 2 \tau'_{z\varphi}) - m z \tau''_{zr} - z^2 \tau''_{\varphi z} + 3z \tau'_{\varphi z}] + \bar{\Pi}_1,$$

$$\epsilon_y = \frac{1}{r} \frac{\partial U_y}{\partial \varphi} + \frac{U_y}{r} = \frac{\cos m\varphi \cos \lambda_n z}{2G m \lambda_n} [-z \tau''_{\varphi z} - (m^2 - 1) \tau'_{\varphi z} - (m^2 - 1) \frac{1}{2} \tau_{\varphi z} - \lambda_n \tau'_{z\varphi} + \lambda_n (m^2 - 1) \frac{1}{2} \tau_{z\varphi} - m \tau_{zr} - m (m^2 - 1) \frac{1}{2} \tau_{zr}] + \bar{\Pi}_2,$$

$$\epsilon_z = \frac{\partial U_z}{\partial z} = \frac{\cos m\varphi \cos \lambda_n z}{2G m \lambda_n} [m \lambda_n z \tau_{zr} - \lambda_n z^2 \tau'_{\varphi z} + \lambda_n z \tau_{\varphi z} - \lambda_n z \tau_{z\varphi}] + \bar{\Pi}_3.$$

Вариационные уравнения закона Гука имеют вид:

$$\iiint_{\Omega} [\sigma_z - (\lambda\theta + 2G\varepsilon_z)] \delta\varepsilon_z d\Omega = 0,$$

$$\iiint_{\Omega} [\sigma_\varphi - (\lambda\theta + 2G\varepsilon_\varphi)] \delta\varepsilon_\varphi d\Omega = 0,$$

$$\iiint_{\Omega} [\sigma_z - (\lambda\theta + 2G\varepsilon_z)] \delta\varepsilon_z d\Omega = 0,$$

где $\lambda = \frac{E\nu}{(1+\nu)(1-2\nu)}$, $G = \frac{E}{2(1+\nu)}$, $\theta = \varepsilon_z + \varepsilon_\varphi + \varepsilon_x$

Преобразовав выражения в круглых скобках (7) и составив вариации $\delta\varepsilon_z$, $\delta\varepsilon_\varphi$, $\delta\varepsilon_x$ получим

$$\begin{aligned} \sigma_z - \frac{1}{m\lambda_n(1-2\nu)} \left\{ \lambda_n z(1-\nu) \tau_{z\varphi}'' + \lambda_n(2-\nu) \tau_{z\varphi}' + \nu \left[\lambda_n(1-m^2) \frac{1}{2} + \right. \right. \\ \left. \left. + \lambda_n z^2 \right] \tau_{z\varphi} + (1-\nu) z^2 \tau_{z\varphi}''' + (3-2\nu) z \tau_{z\varphi}'' + \nu \left[(m^2+1) + \right. \right. \\ \left. \left. + \lambda_n z^2 \right] \tau_{z\varphi}' + \nu \left[(m^2-1) \frac{1}{2} + \lambda_n z \right] \tau_{z\varphi} + m(1-\nu) z \tau_{z\varphi}'' + \right. \\ \left. + \nu m \tau_{z\varphi}' + \nu \tau_{z\varphi} \right\} = 0, \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \sigma_\varphi - \frac{1}{m\lambda_n(1-2\nu)} \left\{ \nu \lambda_n z \tau_{z\varphi}'' + \lambda_n(1+\nu) \tau_{z\varphi}' + \right. \\ \left. + [(3\nu-1)(m^2-1) \frac{\lambda_n}{2} + \nu \lambda_n z^2] \tau_{z\varphi} + \nu z^2 \tau_{z\varphi}''' + (1+2\nu) z \tau_{z\varphi}'' + \right. \\ \left. + [(1-\nu)(m^2+1) + \nu \lambda_n z^2] \tau_{z\varphi}' + [(1-\nu)(m^2-1) \frac{1}{2} - \nu \lambda_n z] \tau_{z\varphi} + \right. \\ \left. + \nu m z \tau_{z\varphi}'' + m(1-\nu) \tau_{z\varphi}' + [(1-\nu)m(m^2-1) \frac{1}{2} - \nu m \lambda_n z] \tau_{z\varphi} \right\} = 0, \end{aligned} \quad (8)$$

$$\sigma_x - \frac{1}{m\lambda_n(1-2\nu)} \left\{ \nu \lambda_n z \tau_{z\varphi}'' + 3\lambda_n \nu \tau_{z\varphi}' + [\lambda_n^2(1-\nu) z - \right.$$

$$\begin{aligned}
 & -\nu(m^2-1)\lambda_n \frac{1}{z} \left] \tau_{z\varphi} + \nu z^2 \overset{I \text{ II}}{\tau_{\varphi z}} + 4\nu z \tau_{\varphi z}'' + \left[(1-\nu)\lambda_n^2 z^2 + \right. \\
 & \left. + \nu(m^2-1) \right] \tau_{\varphi z}' - \left[(1-\nu)\lambda_n^2 z - \nu(m^2-1) \frac{1}{z} \right] \tau_{\varphi z} + \nu m z \tau_{zz}'' + \\
 & \left. + \nu m \tau_{zz}' - \left[(1-\nu)m\lambda_n^2 z - \nu m(m^2-1) \frac{1}{z} \right] \tau_{zz} \right\} = 0.
 \end{aligned}$$

Для отыскания напряжений необходимо интегрировать уравнения (6) совместно с уравнениями (3) при выполнении условий на поверхности.

Такая задача является достаточно сложной, так как трудно подобрать интегрируемую комбинацию, для решения поставленной задачи.

Л и т е р а т у р а

- I, Власов Б.Ф., Мартиновский В.Л. Вывод интегро-дифференциальных уравнений неразрывности деформаций второго вида в цилиндрической системе координат из вариационного принципа Кастильяно / Моск. инж.-строит. ин-т -М., 1966, -8с. Деп. в ВИНТИ, №4407-В.