

Метод решения задачи (1)-(6) основан на использовании теории сложения для волновых функций и парных уравнений. Выполняя граничные условия (1)-(3), и учитывая представления для потенциалов (7)-(11) получим бесконечную СЛАУ второго рода с вполне непрерывным оператором [3]. Для некоторых геометрических параметров задачи найдено значение давления в области D_3 . Проведен вычислительный эксперимент.

Список цитированных источников

1. Иванов, Н.И. Инженерная акустика. Теория и практика борьбы с шумом / Н.И. Иванов. – М.: Университетская книга, Логос. – 2008. – 424 с.
2. Справочник по специальным функциям с формулами, графиками и таблицами / М. Абрамовица [и др.]; под ред. М. Абрамовица. – М.: Наука, 1979.
3. Иванов, Е.А. Дифракция электромагнитных волн на двух телах. – Мн.: Наука и техника, 1968. – 584 с.

УДК 517.983+519.6

НЕЯВНЫЙ МЕТОД ИТЕРАЦИЙ ДЛЯ РЕШЕНИЯ УРАВНЕНИЙ 1 РОДА

Комарчук А.В.

*УО «Брестский государственный университет им. А.С. Пушкина», г. Брест
Научный руководитель – Савчук В.Ф., к. ф.-м. н., доцент*

В гильбертовом пространстве H решается операторное уравнение 1 рода

$$Ax = y \tag{1}$$

с положительным ограниченным самосопряженным оператором A , для которого нуль не является собственным значением. Однако предполагается, что нуль принадлежит спектру оператора A , поэтому задача (1) неустойчива и, следовательно, некорректна. Для решения задачи предлагается неявный итерационный метод

$$(E + \alpha A^2)x_{n+1} = (E - \alpha A^2)x_n + 2\alpha Ay, x_0 = 0. \tag{2}$$

Обычно правая часть уравнения известна с некоторой точностью δ , т.е. известно y_δ , такое, что $\|y - y_\delta\| \leq \delta$ тогда метод (2) примет вид

$$(E + \alpha A^2)x_{n+1,\delta} = (E - \alpha A^2)x_{n,\delta} + 2\alpha Ay_\delta, x_{0,\delta} = 0. \tag{3}$$

Изучена сходимость метода (2) при точной правой части y уравнения (1). Справедлива Теорема 1 Итерационный метод (2) при условии $\alpha > 0$ сходится в исходной норме гильбертова пространства.

Теорема 2 При условии $\alpha > 0$ итерационный метод (3) сходится, если число итераций n выбирать из условия $n^{1/2} \delta \rightarrow 0, n \rightarrow \infty, \delta \rightarrow 0$.

Теорема 3 Если решение x уравнения (1) истокообразно представимо, то при условии $\alpha > 0$ для метода (3) справедлива оценка погрешности

$$\|x - x_{n,\delta}\| \leq s^{s/2} (2n\alpha e)^{-s/2} \|z\| + 4n^{1/2} \alpha^{1/2} \delta, n \geq 1. \tag{4}$$

Для минимизации оценки погрешности вычислим правую часть оценки (4) в точке, в которой производная от нее равна нулю: в результате получим априорный момент останова

$$n_{opt} = 2^{-2/(s+1)} \left(\frac{s}{2}\right)^{(s+2)/(s+1)} \alpha^{-1} e^{-s/(s+1)} \delta^{-2/(s+1)} \|z\|^{2/(s+1)}. \tag{5}$$

Подставив n_{onm} в оценку (4), имеем

$$\|x - x_{n,\delta}\|_{onm} \leq (1+s) \cdot 2^{s/(s+1)} \left(\frac{s}{2}\right)^{-s/(2(s+1))} e^{-s/(2(s+1))} \delta^{s/(s+1)} \|z\|^{1/(s+1)}. \quad (6)$$

Замечание 1 Оценка погрешности (6) имеет порядок $O(\delta^{s/(s+1)})$, и он является оптимальным в классе задач с истокорпредставимыми решениями $x = A^s z, s > 0$.

Замечание 2 Оптимальная оценка (6) не зависит от α , но от параметра α зависит n_{onm} , поэтому для уменьшения объема вычислительной работы следует брать α , удовлетворяющим условию $\alpha > 0$, и так, чтобы $n_{onm} = 1$. Для этого достаточно выбрать

$$\alpha_{onm} = 2^{-2/(s+1)} \left(\frac{s}{2}\right)^{(s+2)/(s+1)} \cdot e^{-s/(s+1)} \delta^{-2/(s+1)} \|z\|^{2/(s+1)}.$$

Сравнение метода (3) с широко известным явным методом итераций

$$x_{n+1,\delta} = x_{n,\delta} + \alpha(y_\delta - Ax_{n,\delta}), x_{0,\delta} = 0 \quad (7)$$

показывает, что порядки их оптимальных оценок одинаковы. Достоинство явных методов в том, что явные методы не требуют обращения оператора, а требуют только вычисления значений оператора на последовательных приближениях. В этом смысле явный метод (7) предпочтительнее неявного метода (3). Однако неявный метод (3) обладает следующим важным достоинством. В явном методе (7) на шаг α накладывается

ограничение сверху – неравенство $0 < \alpha \leq \frac{5}{4\|A\|}$, что может привести на практике к

необходимости большого числа вычислений. В неявном методе (3) ограничений сверху на $\alpha > 0$ нет. Это позволяет считать $\alpha > 0$ произвольно большим (независимо от $\|A\|$). В связи с чем оптимальную оценку для метода (3) можно получить уже на первом шаге итераций.

Рассмотрим погрешность метода при счете с округлением. Пусть $x_{n,\delta}$ – точное значение, получаемое по формуле (3), а z_n – значение с учетом вычислительной погрешности, т.е.

$$z_{n+1} = (E + \alpha A^2)^{-1} [(E - \alpha A^2)z_n + 2\alpha A y_\delta] + \alpha \gamma_n, z_0 = 0. \quad (8)$$

Здесь γ_n – погрешность вычислений. Обозначим $\varepsilon_n = z_n - x_{n,\delta}$ и вычтем из (8) равенство (3). Имеем $\varepsilon_{n+1} = (E + \alpha A^2)^{-1} (E - \alpha A^2) \varepsilon_n + \alpha \gamma_n, \varepsilon_0 = 0$. Так как нулевые приближения равны нулю, то $\gamma_0 = 0$. По индукции нетрудно получить, что

$$\varepsilon_n = \sum_{i=0}^{n-1} (E + \alpha A^2)^{-(n-1-i)} (E - \alpha A^2)^{n-1-i} \alpha \gamma_i.$$

В силу $\alpha > 0$ и тому, что $0 \in SpA$ справедливо $\|(E + \alpha A^2)^{-1} (E - \alpha A^2)\| \leq 1$, поэтому $\|\varepsilon_n\| \leq n\alpha\gamma, \gamma = \sup|\gamma_i|$.

Таким образом, с учетом вычислительной погрешности оценка погрешности метода (3) запишется в виде

$$\|x - z_n\| \leq \|x - x_{n,\delta}\| + \|x_{n,\delta} - z_n\| \leq s^{s/2} (2n\alpha e)^{-s/2} \|z\| + 4n^{1/2} \alpha^{1/2} \delta + n\alpha\gamma, n \geq 1.$$