

К МЕТОДУ СЕТОК ДЛЯ КРАЕВЫХ ЗАДАЧ ОБЫКНОВЕННЫХ ЛИНЕЙНЫХ ДИФФЕРЕНЦИАЛЬНЫХ УРАВНЕНИЙ

Б. А. Годунов

Факультет водоснабжения и гидромелиорации, БПИ
Брест, Республика Беларусь

Рассматривается алгоритм приближенного решения краевой задачи для обыкновенного линейного дифференциального уравнения второго порядка; изменения, внесенные в известную схему сведения исходной задачи к разностному аналогу, позволяют отыскивать решение методом последовательных приближений с оператором, обеспечивающим существенную простоту алгоритма, по сравнению с известными.

ПОСЛЕДОВАТЕЛЬНЫЕ, ПРИБЛИЖЕНИЯ, СЕТЬ, РАЗНОСТНЫЙ АНАЛОГ,
КРАЕВАЯ ЗАДАЧА

Рассмотрим краевую задачу отыскания решения $y(x)$ дифференциального уравнения

$$y'' + p(x)y' + q(x)y = f(x), \quad (x \in [a, b]), \quad (1)$$

удовлетворяющего граничным условиям

$$y(a) = A, \quad y(b) = B. \quad (2)$$

На отрезке $[a, b]$ рассмотрим сеть с равноотстоящими узлами x_i ($i = 0, 1, 2, \dots, n$), $x_0 = a$, $x_n = b$, $x_{i+1} - x_i = h$ для всех i . Решение задачи (1)...(2) на сети заключается в отыскании значений искомого решения ее в узлах сети, то есть $y(x_i)$. Будем считать, что задача (1)...(2) имеет единственное решение.

В [1] предлагается сведение этой задачи к разностному аналогу. При этом, погрешность аппроксимации имеет порядок h^4 . Предлагаемый в [1] алгоритм отыскания y_i , близких к $y(x_i)$, требует достаточно сложных построений некоторой матрицы, не позволяющей применить метод последовательных приближений, и последующего решения системы линейных алгебраических уравнений относительно y_i ($i = 0, 1, \dots, n$) с этой матрицей.

В данной работе при сохранении общей схемы перехода к разностному аналогу предлагается вместо $q(x)u$ писать $0.5q(x_i)(u(x_{i+1}) + u(x_{i-1}))$, а не $q(x_i)u(x_i)$, как в [1]. Тогда из равенства, аналогичного (6.6.19) [1], можно найти $u(x_i)$

$$u(x_i) = c_{1i}u(x_{i-1}) + c_{2i}u(x_{i+1}) + c_{0i}, \quad (i = 1, 2, \dots, n-1), \quad (3)$$

где
$$c_{1i} = 0.25(2 - p(x_i)h + q(x_i)h^2), \quad c_{2i} = 0.25(2 + p(x_i)h + q(x_i)h^2),$$

$$c_{0i} = -0.5h^2 f(x_i).$$

Пусть, теперь $u_0 = A$, $u_n = B$, u_i — приближения к $u(x_i)$ ($i = 1, 2, \dots, n-1$). Рассмотрим векторы $Y = (A, u_1, u_2, \dots, u_{n-1}, B)$ и $d = -0.5h^2(0, f(x_1), f(x_2), \dots, f(x_{n-1}), 0)$, оператор C , заданный постоянной матрицей

$$C = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 & \dots & 0 & 0 & 0 & 0 \\ c_{11} & 0 & c_{21} & 0 & \dots & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & c_{12} & 0 & c_{22} & \dots & 0 & 0 & 0 & 0 \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ 0 & 0 & 0 & 0 & \dots & c_{1,n-2} & 0 & c_{2,n-2} & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & \dots & 0 & c_{1,n-1} & 0 & c_{2,n-2} \\ 0 & 0 & 0 & 0 & \dots & 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}.$$

Тогда система (3), относительно вектора Y , запишется в виде

$$Y = CY + b \quad (4)$$

Заметим, что матрица C устроена таким образом, что первая и последняя координаты векторов Y и CY совпадают, что позволяет определить последовательные приближения к решению задачи (1)...(2) на сети равенством

$$Y_{k+1} = CY_k + d, \quad (k = 0, 1, \dots), \quad (5)$$

где в качестве начального приближения следует выбрать вектор $Y_0 = (A, u_{1,0}, u_{2,0}, \dots, u_{n-1,0}, B)$, с некоторыми начальными приближениями

y_{i0} к $y(x_i)$ ($i = 1, 2, \dots, n-1$). Такой вид Y_0 и матрицы C обеспечивают выполнение граничных условий у каждой итерации Y_k .

Далее заметим, что за счет выбора малого шага h числа c_{1i} и c_{2i} , при достаточно "хороших" $p(x)$ и $q(x)$ (например, $|p(x)| \leq \alpha$, $|q(x)| \leq \beta$, $x \in [a, b]$), можно сделать меньше единицы.

Тогда верна

Теорема. Если h достаточно мало, то последовательные приближения (5) сходятся к решению системы (3), при любом начальном приближении вида $Y_0 = (A, y_{10}, y_{20}, \dots, y_{n-1,0}, B)$, и, тем самым, будут достаточно близки к решению задачи (1)...(2) на сети.

Отметим, что наложение условий на $p(x)$ и $q(x)$ позволяет эффективно выписать границы малости шага сети h .

Кроме того, вид матрицы C позволяет модифицировать метод (5), используя, для отыскания очередной координаты вектора Y_{k+1} , уже найденные с меньшим или большим индексом i , что ускоряет процесс сходимости.

Литература

1 Крылов В. И., Бобков В. В., Монастырский П. И. Вычислительные методы высшей математики. Т. 2, Мн.: Выш. шк. 1975.

СВОЙСТВА РЕШЕНИЙ ПЕРВОГО УРАВНЕНИЯ ПЕНЛЕВЕ (P_1)

Н. П. Зизелюк

Факультет водоснабжения и гидромелиорации, БПИ
Брест, Республика Беларусь

Получено двухпараметрическое семейство решений первого уравнения Пенлеве с некоторыми начальными условиями.

УРАВНЕНИЕ, ПАРАМЕТРИЧЕСКОЕ, ПЕНЛЕВЕ

$$\text{Для } P_1 \quad w'' = 6w^2 + z, \quad (1)$$

в действительной области, построим двухпараметрическое семейство решений, обладающих некоторым свойством (8). Рассмотрим уравнение