

## МОДЕЛЬ АЦП/ЦАП ДЛЯ СИСТЕМ ПРОМЫШЛЕННОГО ЛОГИЧЕСКОГО УПРАВЛЕНИЯ

### Введение

Цифро-аналоговые и аналого-цифровые преобразователи находят широкое применение в различных областях современной науки и техники. Они являются неотъемлемой составной частью цифровых измерительных приборов, систем преобразования и отображения информации, программируемых источников питания, индикаторов на электронно-лучевых трубках, радиолокационных систем, установок для контроля элементов и микросхем, а также являются важными компонентами различных автоматических систем контроля и управления, устройств ввода-вывода информации ЭВМ. Главным образом применяются для сопряжения цифровых устройств и систем с внешними аналоговыми сигналами, с реальным миром. При этом АЦП преобразует аналоговые сигналы во входные цифровые сигналы, поступающие на цифровые устройства для дальнейшей обработки или хранения, а ЦАП преобразует выходные цифровые сигналы цифровых устройств в аналоговые сигналы.

### Обзор задачи

Схемотехника цифро-аналоговых преобразователей весьма разнообразна [1,2]. На рис. 1 представлена классификационная схема ЦАП по схемотехническим признакам.

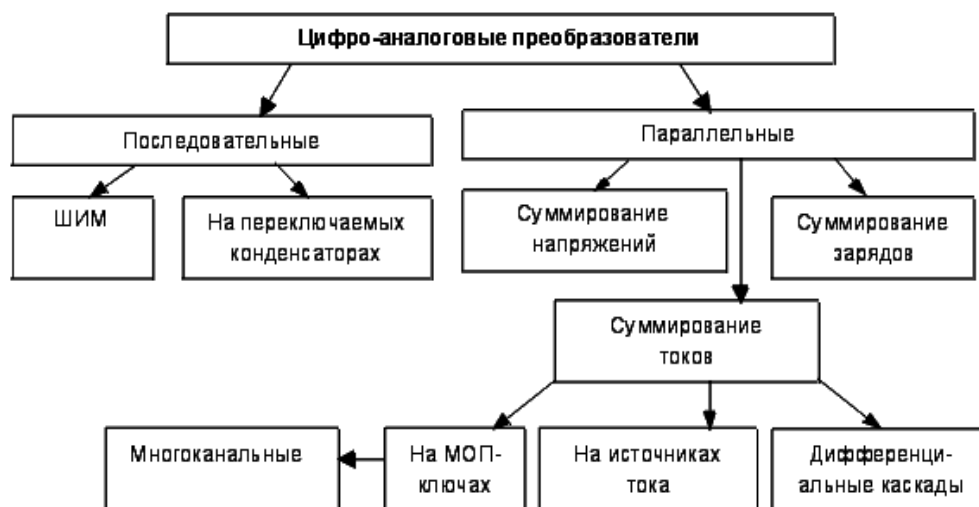


Рисунок 1 – Классификация ЦАП

Процедура аналого-цифрового преобразования непрерывных сигналов, которую реализуют с помощью АЦП, представляет собой преобразование непрерывной функции времени  $U(t)$ , описывающей исходный сигнал, в последовательность чисел  $\{U'(t_j)\}$ ,  $j = 0, 1, 2, \dots$ , отнесенных к некоторым фиксированным моментам времени. Эту процедуру можно разделить на две самостоятельные операции. Первая из них называется дискретизацией и состоит в преобразовании непрерывной функции времени  $U(t)$  в непрерывную последовательность  $\{U(t_j)\}$ . Вторая называется квантованием и состоит в преобразовании непрерывной последовательности в дискретную  $\{U'(t_j)\}$ .

В настоящее время известно большое число методов преобразования напряжение-код. Эти методы существенно отличаются друг от друга потенциальной точностью, ско-

ростью преобразования и сложностью аппаратной реализации. На рисунке 2 представлена классификация АЦП по методам преобразования.

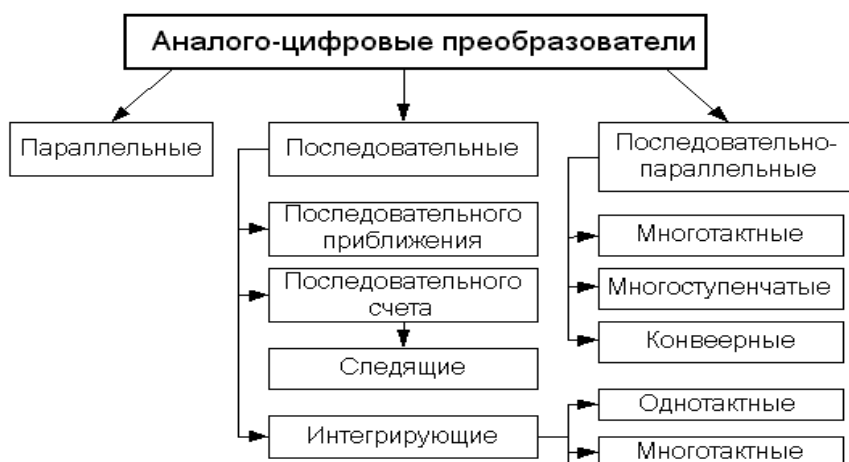


Рисунок 2 – Классификация АЦП

**Модель.** Схема, выбранная за основу ЦАП, представлена на рисунке 3. В качестве ключей здесь используются МОП-транзисторы.

В этой схеме задание весовых коэффициентов ступеней преобразователя осуществляют посредством последовательного деления опорного напряжения с помощью резистивной матрицы постоянного импеданса. Основным элемент такой матрицы представляет собой делитель напряжения (рисунок 4), который должен удовлетворять следующему условию: если он нагружен на сопротивление  $R_H$ , то его входное сопротивление  $R_{ВХ}$  также должно принимать значение  $R_H$ . Коэффициент ослабления цепи  $\alpha = U_2/U_1$  при этой нагрузке должен иметь заданное значение. При выполнении этих условий получаем следующие выражения для сопротивлений:

$$R_P = \frac{\alpha}{1-\alpha} \cdot R_H \quad R_S = (1-\alpha) \cdot R_H \quad (1)$$

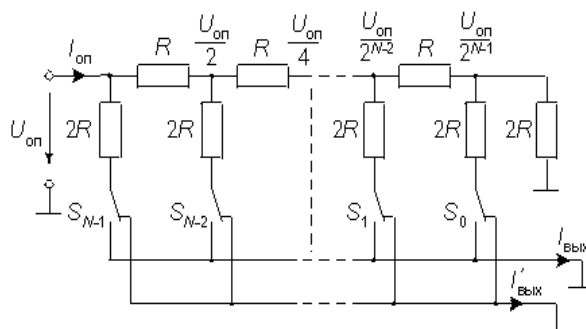
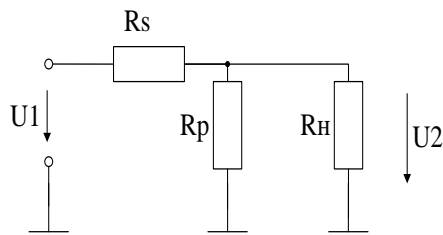


Рисунок 3 – Схема ЦАП с переключателями и матрицей R-2R

Согласно рисунку 3, выходные токи схемы определяются соотношениями

$$I_{\text{вых}} = \frac{U_{\text{он}}}{R \cdot 2^N} \sum_{k=0}^{N-1} d_k \cdot 2^k = \frac{U_{\text{он}}}{R \cdot 2^N} \cdot D \quad (2)$$

$$I_{\text{вых}} = \frac{U_{\text{он}}}{R \cdot 2^N} \sum_{k=0}^{N-1} \bar{d}_k \cdot 2^k = \frac{U_{\text{он}}}{R \cdot 2^N} \cdot \bar{D}$$



**Рисунок 4 – Построение ступени матрицы R-2R**

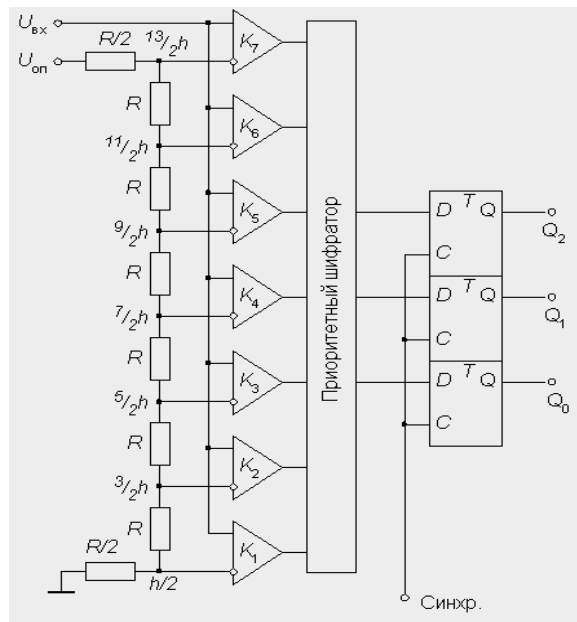
Поскольку в любом положении переключателей  $S_k$  они соединяют нижние выводы резисторов с общей шиной схемы, источник опорного напряжения нагружен на постоянное входное сопротивление  $R_{вх} = R$ . Это гарантирует неизменность опорного напряжения при любом входном коде ЦАП.

Процедура аналого-цифрового преобразования непрерывных сигналов, которую реализуют с помощью АЦП, представляет собой преобразование непрерывной функции времени  $U(t)$ , описывающей исходный сигнал, в последовательность чисел  $\{U'(t_j)\}$ ,  $j = 0, 1, 2, \dots$ , отнесенных к некоторым фиксированным моментам времени. Эту процедуру

можно разделить на две самостоятельные операции. Первая из них называется дискретизацией и состоит в преобразовании непрерывной функции времени  $U(t)$  в непрерывную последовательность  $\{U(t_j)\}$ . Вторая называется квантованием и состоит в преобразовании непрерывной последовательности в дискретную  $\{U'(t_j)\}$ .

АЦП параллельного типа (рис. 5) осуществляют квантование сигнала одновременно с помощью набора компараторов, включенных параллельно источнику входного сигнала.

Преобразование полученной группы кодов в трехзначное двоичное число выполняет логическое устройство, называемое приоритетным шифратором, диаграмма состояний которого приведена в таблице 1.



**Рисунок 5 – Схема параллельного АЦП**

**Таблица 1 – Таблица состояний параллельного АЦП**

Входное напряжение	Состояние компараторов							Выходы			
	$U_{вх}/h$	K7	K6	K5	K4	K3	K2	K1	Q2	Q1	Q0
0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
1	0	0	0	0	0	0	0	1	0	0	1
2	0	0	0	0	0	0	1	1	0	1	0
3	0	0	0	0	1	1	1	1	0	1	1
4	0	0	0	1	1	1	1	1	1	0	0
5	0	0	1	1	1	1	1	1	1	0	1
6	0	1	1	1	1	1	1	1	1	1	0
7	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1

## Заключение

Результаты работы могут быть использованы в учебных целях, позволяя строить модели на базе АЦП/ЦАП с различным исполнительным оборудованием, не прибегая к сборке реальных схем, а также обрабатывать алгоритмы управления промышленным оборудованием на базе специализированных логических контроллеров.

### Список цитированных источников

1. Интегральные микросхемы. Микросхемы АЦП и ЦАП: справочник / Г.И. Волович, В.Б. Ежов. – М.: Додэка-XX, 2005. – 432 с.: ил.
2. Самый информативный сервер микроэлектроника [Электронный ресурс] – Режим доступа: <http://www.gaw.ru/html.cgi/txt/doc/dac/index.htm> – Дата доступа: 01.04.2014.

УДК 519.2

*Липовцев А.П., Антоник И.А.*

*Научные руководители: к.т.н., доцент Махнист Л.П.,  
к.ф.-м.н., доцент Каримова Т.И.*

## О МОМЕНТАХ БИНОМИАЛЬНОГО РАСПРЕДЕЛЕНИЯ И НЕКОТОРЫХ ЦЕЛОЧИСЛЕННЫХ ПОСЛЕДОВАТЕЛЬНОСТЯХ

Биномиальное распределение (распределение Бернулли) (например, в [1]) – распределение вероятностей случайной величины  $X$ , принимающей целочисленные значения  $k = 0, 1, 2, \dots, n$  с вероятностями соответственно

$$P(X = k) = p_k(n, p) = C_n^k p^k (1-p)^{n-k} = C_n^k p^k q^{n-k},$$

где  $C_n^k = \frac{n!}{k!(n-k)!}$  – биномиальный коэффициент,  $0 \leq p \leq 1$  – параметр биномиального распределения ( $q = 1-p$ ), называемый вероятностью положительного исхода.

*Ряд распределения:*

$X$	0	1	2	$\dots$	$k$	$\dots$	$n-2$	$n-1$	$n$
$p_k$	$q^n$	$npq^{n-1}$	$C_n^2 p^2 q^{n-2}$	$\dots$	$C_n^k p^k q^{n-k}$	$\dots$	$C_n^{n-2} p^{n-2} q^2$	$np^{n-1} q$	$p^n$

*Начальным моментом  $n$ -го порядка ( $n = 0, 1, 2, \dots$ ) случайной величины называется  $a_n = M(X^n)$ . Отметим, что  $a_0 = 1$ ,  $a_1 = np$  – математическое ожидание.*

*Начальным факториальным моментом  $n$ -го порядка ( $n = 0, 1, 2, \dots$ ) случайной величины  $X$  называется  $a_{[n]} = M(X^{[n]}) = M(X(X-1)\dots(X-n+1))$ . Заметим, что  $a_{[0]} = 1$ ,  $a_{[1]} = np = M(X)$ .*

Найдем начальные факториальные моменты  $m$ -го порядка:

$$\begin{aligned} a_{[m]} &= M(X^{[m]}) = M(X(X-1)\dots(X-m+1)) = \sum_{k=0}^n k(k-1)\dots(k-m+1) C_n^k p^k q^{n-k} = \\ &= \sum_{k=m}^n k(k-1)\dots(k-m+1) \frac{n!}{k!(n-k)!} p^k q^{n-k} = \sum_{k=m}^n n(n-1)\dots(n-m+1) \frac{(n-m)!}{(k-m)!(n-k)!} p^k q^{n-k} = \\ &= n^{[m]} \sum_{k=m}^n C_{n-m}^{k-m} p^k q^{n-k} = n^{[m]} p^m \sum_{k=m}^n C_{n-m}^{k-m} p^{k-m} q^{n-k} = n^{[m]} p^m \sum_{k=0}^{n-m} C_{n-m}^k p^k q^{n-m-k} = n^{[m]} p^m (p+q)^{n-m} = n^{[m]} p^m. \end{aligned}$$