

замены  $x \rightarrow \alpha$  принимает вид (1). Это означает, что ромбовидное решение, найденное в [6], является частным случаем найденного класса решений, определяемых уравнениями (3), (8), (10), (20) при  $n = 2, e = 0$ . В случае  $e > 0$  частицы  $P_1, P_2, P_3, P_4$  также будут располагаться в вершинах ромба, но ромб будет вращаться неравномерно и пульсировать.

### ЗАКЛЮЧЕНИЕ

В данной работе получены новые гомографические решения задачи  $N = 2n + 1$  тел, геометрически изображаемые двумя  $n$ -угольниками, расположенными в одной плоскости и имеющими общий центр. В вершинах первого многоугольника находятся частицы одинаковой массы  $m_1$ , а в вершинах второго – частицы массой  $m_2$ . Частица массой  $m_0$  покоится в центре многоугольников, в то время как частицы  $m_1$  и  $m_2$  движутся вокруг нее по подобным траекториям, которые являются коническими сечениями с одинаковым эксцентриситетом  $e$  и параметрами  $p$  и  $x \cdot p$  соответственно. Во время движения каждая пара частиц  $P_j, P_{n+j}$  ( $j = \overline{1, n}$ ) либо находится на одном луче, либо на разных лучах с вершиной в точке  $P_0$ , угол между которыми составляет  $\pi / n$ . При заданных значениях  $n$  и масс частиц  $m_0, m_1$  и  $m_2$  возможные значения параметра  $x$  находятся как решения уравнений (15), (20) соответственно.

Следует отметить также, что найденные решения допускают обобщения на случай  $p$  правильных  $n$ -угольников с общим центром в точке  $P_0$ . Некоторые из них являются коллинеарны-

УДК 517.983.53

Тузик А.И.

## ПАРНЫЕ ДИСКРЕТНЫЕ УРАВНЕНИЯ ТИПА СВЕРТКИ С ПОЧТИ СТАБИЛИЗИРУЮЩИМИСЯ МНОЖИТЕЛЯМИ СПЕЦИАЛЬНОГО ВИДА В НОРМАЛЬНОМ И ИСКЛЮЧИТЕЛЬНОМ СЛУЧАЯХ

Продолжается начатое в [1] исследование парного дискретного уравнения, которое с помощью оператора  $sgn$  записывается в виде

$$\begin{aligned} & \lambda_0 x_n + \lambda_2 x_{-n} + (-1)^n (\lambda_1 x_n + \lambda_3 x_{-n}) + \\ & + \sum_{k=-\infty}^{\infty} [a_{n-k} + a_{n+k} + (-1)^k (a_{n-k} + a_{n+k})] x_k - \\ & - sgn(n+0,5) \{ \mu_0 x_n + \mu_2 x_{-n} + (-1)^n (\mu_1 x_n + \mu_3 x_{-n}) + \\ & + \sum_{k=-\infty}^{\infty} [b_{n-k} + b_{n+k} + (-1)^k (b_{n-k} + b_{n+k})] x_k \} = f_n, \\ & \lambda_k, \mu_k - const, k = \overline{0, 3}; n \in \mathbb{Z}. \end{aligned} \quad (1)$$

Предполагается, что  $\{a_n\}, \{b_n\} \in l_1, i = \overline{0, 3}; \{f_n\} \in l_2$ . Решение уравнения (1) будем искать в классе  $\{x_n\} \in l_2$ . Частные случаи уравнения (1) с постоянными коэффициентами, когда все множители при  $(-1)^k, k \in \mathbb{Z}$ , равны нулю, рассматривались многими авторами [2–4] в различ-

ми, а другие повернуты на угол  $\pi / n$ . В вершинах каждого многоугольника должны располагаться тела одинаковой массы, что обеспечивает сохранение симметрии системы.

Автор выражает глубокую признательность проф. Е.А. Гребеникову за интересное и полезное обсуждение проблемы многих тел и ее приложений.

### СПИСОК ИСПОЛЬЗОВАННЫХ ИСТОЧНИКОВ

1. А. Уинтнер. Аналитические основы небесной механики. – М.: Мир, 1967. – 523 С.
2. L.M.Perko, E.L.Walter. Regular Polygon Solutions of the N-Body Problem / *Proc. American Math. Soc.* – V. 94, No 2. – 1985. – 301-309.
3. В. Elmabsout. Sur l'existence de certaines configurations d'equilibre relatif dans le probleme des N corps / *Celestial Mechanics and Dynamical Astronomy.* – V. 41. – 1988. – 131-151.
4. Е.А. Гребеников. Существование точных симметричных решений в плоской ньютоновой проблеме многих тел / *Математическое моделирование.* – Т. 10, № 8. – 1998. – 74-80.
5. Е.А. Grebenikov. New exact solutions in the planar symmetrical  $(n+1)$ -body problem / *Romanian Astronomical Journal.* – V. 7, No. 2. – 1997. – 151-156.
6. Е.А. Гребеников, Д. Козак-Сковородкина, М. Якубяк. Методы компьютерной алгебры в проблеме многих тел. – М.: Изд-во РУДН, 2002. – 210 С.
7. А.Н. Прокопеня. О линейной устойчивости точных симметричных решений ньютоновой гравитационной задачи многих тел / *Вестник Брестского государственного технического университета.* – № 5. – 2001. – 25-29.
8. Г.Н. Дубошин. Небесная механика. Основные задачи и методы. – 3-е изд. – М.: Наука, 1975. – 800 С.

ных пространствах последовательностей.

Отметим, что наличие почти стабилизирующихся [4, с.127] множителей  $(-1)^k, k \in \mathbb{Z}$ , изменяющих знак аргумента у преобразования Лорана [5,6], позволяет рассматривать новые [5–11] дискретные уравнения типа свертки с переменными коэффициентами (ср. [4, 12–16]). В силу многочисленных и разнообразных приложений дискретных уравнений типа свертки [2, 14, 17] исследование не изученных ранее более общих уравнений такого типа является актуальным как для теории, так и для приложений.

Применяя к равенству (1) преобразование Лорана [2, с.222] и учитывая его свойства [2–13] получим равносильное сингулярное интегральное уравнение с конечной коммутативной [18] группой  $G_4 = \{\alpha_0^+, \alpha_1^+, \alpha_2^-, \alpha_3^- = \alpha_1^+(\alpha_2^-)\}$  прямых и обратных сдвигов Карлемана, где  $\alpha_0^+ = t, \alpha_1^+ = -t, \alpha_2^- = t^{-1}, \alpha_3^- = -t^{-1}, |t| = 1$

$$\begin{aligned} (KX)(t) & \equiv \sum_{k=0}^3 \{[\lambda_k + A_k(t)]X[\alpha_k(t)] - \\ & - [S(\mu_k + B_k)X(\alpha_k)](t)\} = F(t), \quad |t| = 1, \end{aligned} \quad (2)$$

Тузик Альфред Иванович, к.физ.-мат.н., профессор каф. высшей математики Брестского государственного технического университета.

Беларусь, БГТУ, 224017, г. Брест, ул. Московская, 267.

где  $S$  – оператор сингулярного интегрирования

$$[S(\mu_k + B_k)X(\alpha_k)](t) = \frac{1}{\pi i} \int_{|\tau|=1} \frac{\mu_k + B_k(\tau)}{\tau - t} X[\alpha_k(\tau)]d\tau.$$

Большими буквами обозначены преобразования Лорана бесконечномерных векторов, обозначенных соответствующими малыми буквами. В силу однозначной обратимости преобразования Лорана уравнение (2) равносильно уравнению (1) в том смысле, что они одновременно разрешимы или неразрешимы и в случае разрешимости имеют одинаковое число линейно независимых решений.

Выполняя в (2) необходимые замены переменной [18–20] придем [1] к соответствующей системе четырех сингулярных интегральных уравнений с ядром Коши относительно неизвестной вектор–функции  $\Phi(t) = \{X(t), X(-t), X(t^{-1}), X(-t^{-1})\}$ , матричная запись которой имеет вид

$$(M\Phi)(t) \equiv A(t)\Phi(t) - \frac{1}{\pi i} \int_{|\tau|=1} \frac{B(\tau)\Phi(\tau)}{\tau - t} d\tau + \int_{|\tau|=1} M(\tau)\Phi(\tau)d\tau = F_1(t), \quad |t| \neq 1, \quad (3)$$

где  $A(t)$ ,  $B(t)$ ,  $M(t)$ ,  $F_1(t)$  определяются соответственно по формулам (3.1), (3.2), (3.3) и (3.4).

Отметим, что по сравнению с [1] в уравнении (1) перед  $\text{sgn}(n + 0,5)$  поставлен знак *минус*. Это позволяет сделать более удобным одновременное исследование системы (3) и системы сингулярных интегральных уравнений, к которым сводится дискретное уравнение, рассмотренное в [10], поскольку индексы этих систем будут равны по величине и противоположны по знаку (аналогичное соотношение, как и у индексов *союзных* систем сингулярных интегральных уравнений).

Пусть  $R(t) = A(t) - B(t)$ ,  $S(t) = A(t) + B(t)$ . Справедливы [21, 22] следующие тождества

$$\det R(t) \equiv \det R(-t) \equiv \det S(t^{-1}) \equiv \det S(-t^{-1}), \quad (4)$$

которые в *нормальном случае*

$$\det R(t) \neq 0, \det S(t) \neq 0, |t| = 1 \quad (5)$$

позволяют упростить [21–23] формулу индекса системы сингулярных интегральных уравнений (3), приведенную в [1].

Из результатов [1, 21–23] следует

$$A(t) = \begin{pmatrix} \lambda_0 + A_0(t) & \lambda_1 + A_1(t) & \lambda_2 + A_2(t) & \lambda_3 + A_3(t) \\ \lambda_1 + A_1(-t) & \lambda_0 + A_0(-t) & \lambda_3 + A_3(-t) & \lambda_2 + A_2(-t) \\ \lambda_2 + A_2(t^{-1}) & \lambda_3 + A_3(t^{-1}) & \lambda_0 + A_0(t^{-1}) & \lambda_1 + A_1(t^{-1}) \\ \lambda_3 + A_3(-t^{-1}) & \lambda_2 + A_2(-t^{-1}) & \lambda_1 + A_1(-t^{-1}) & \lambda_0 + A_0(-t^{-1}) \end{pmatrix}, \quad (3.1)$$

$$B(t) = \begin{pmatrix} \mu_0 + B_0(t) & \mu_1 + B_1(t) & \mu_2 + B_2(t) & \mu_3 + B_3(t) \\ \mu_1 + B_1(-t) & \mu_0 + B_0(-t) & \mu_3 + B_3(-t) & \mu_2 + B_2(-t) \\ -\mu_2 - B_2(t^{-1}) & -\mu_3 - B_3(t^{-1}) & -\mu_0 - B_0(t^{-1}) & -\mu_1 - B_1(t^{-1}) \\ -\mu_3 - B_3(-t^{-1}) & -\mu_2 - B_2(-t^{-1}) & -\mu_1 - B_1(-t^{-1}) & -\mu_0 - B_0(-t^{-1}) \end{pmatrix}, \quad (3.2)$$

$$M(t) = \frac{t^{-1}}{\pi i} \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ \mu_2 + B_2(t^{-1}) & \mu_3 + B_3(t^{-1}) & \mu_0 + B_0(t^{-1}) & \mu_1 + B_1(t^{-1}) \\ \mu_3 + B_3(-t^{-1}) & \mu_2 + B_2(-t^{-1}) & \mu_1 + B_1(-t^{-1}) & \mu_0 + B_0(-t^{-1}) \end{pmatrix}, \quad (3.3)$$

$$F_1(t) = \{F(t), F(-t), F(t^{-1}), F(-t^{-1})\}. \quad (3.4)$$

**Теорема.** При выполнении условий нетеровости (5) индекс сингулярного интегрального уравнения (2) с конечной коммутативной группой прямых и обратных сдвигов Карлемана вычисляется по формуле

$$\text{Ind } K = \frac{1}{4} \text{Ind } M = \frac{1}{8\pi} \left\{ \arg \frac{\det S(t)}{\det R(t)} \right\}_{|t|=1} = \frac{1}{4\pi} \{ \arg \det S(t) \}_{|t|=1} = -\frac{1}{4\pi} \{ \arg \det R(t) \}_{|t|=1}.$$

Замечание. Так как матрицы  $R(t)$  и  $S(t)$  *блочные*, то при вычислении их определителей, при условии, что определитель одного из блоков размера  $2 \times 2$  отличен от нуля, можно воспользоваться формулами Шура [24, с.59], сводящими вычисление определителя четвертого порядка к вычислению определителя второго порядка.

*Исключительный случай* системы (3) рассмотрим, предполагая, с учетом выполнения соотношений (4), что

$$\det R(t) = \prod_{k=1}^m (t^2 - t_k^2)^{n_k} r(t^2), \quad (7)$$

$$\det S(t) = \prod_{k=1}^m \left( \frac{1}{t^2} - t_k^2 \right)^{n_k} r \left( \frac{1}{t^2} \right),$$

где  $|t_k| = 1$ ,  $k = \overline{1, m}$ ;  $n_k$  – целые неотрицательные числа;  $r(t) \neq 0, |t| = 1$ .

Отметим, что в силу соотношений (4) общие нули  $\det R(t)$  и  $\det S(t)$  на  $|t| = 1$  могут быть только в точках  $t_k = \pm 1, \pm i$ , т.е. в неподвижных точках обратных сдвигов,  $\alpha_2^-(t) = t^{-1}$  и  $\alpha_3^-(t) = -t^{-1}$ .

Система (3) при выполнении условий (7) может быть *нормализована*, т.е. сведена [3, 25–27] к равносильной системе сингулярных интегральных уравнений *нормального типа*, к которой затем применяются известные результаты [3, 28, 29] по ее разрешимости.

Находя решение уравнения (2) или, что равносильно, системы (3), определим решение исходного уравнения (1) по формуле

$$x_n = \frac{1}{2\pi i} \int_{|t|=1} \frac{X(t)}{t^{n+1}} dt, \quad n \in \mathbb{Z}.$$

Результаты настоящей статьи доложены автором 06.09.2003г. на международной конференции "АМАДЕ – 2003" [30].

#### СПИСОК ИСПОЛЬЗОВАННЫХ ИСТОЧНИКОВ

1. Тузик А.И. Парное дискретное уравнение типа свертки с почти стабилизирующимися множителями специального вида // Вестні АН Беларусі. Сер.фіз.–мат. навук. 1994. № 4. С. 107 – 109.
2. Гахов Ф.Д., Черский Ю.И. Уравнения типа свертки. – М.: Наука, 1978. – 296 с.
3. Пресдорф З. Некоторые классы сингулярных уравнений. – М.: Мир, 1979. – 493 с.
4. Карапетянц Н.К., Самко С.Г. Уравнения с инволютивными операторами и их приложения. – Ростов-на-Дону: РГУ, 1988. – 192 с.
5. Тузик А.И. Дискретные уравнения типа свертки, сводящиеся к четырехэлементным краевым задачам со сдвигом Карлемана // Докл. АН БССР. 1988. Т.32, № 12. С. 1065–1068.
6. Тузик А.И. О разрешимости одного дискретного уравнения типа свертки с переменными коэффициентами // Дифференц. уравнения. 1989. Т.25, № 8. С.1462–1464.
7. Тузик А.И. О разрешимости одного класса дискретных уравнений типа свертки с сопряжением // Докл. АН БССР. 1989. Т.33, № 7. С.595–598.
8. Тузик А.И. О нетеровости одного парного дискретного уравнения типа свертки с почти стабилизирующимися множителями // Докл. АН Беларусі. 1993. Т.37, № 2. С. 118 – 120.
9. Тузик А.И. О нетеровости одного дискретного уравнения типа свертки с почти стабилизирующимися множителями // Дифференц. уравнения. 1993. Т.29, № 10. С. 1829 – 1831.
10. Тузик А.И. Дискретные уравнения типа свертки с почти стабилизирующимися множителями специального вида в нормальном и исключительном случаях // Вестник Брестского гос. техн. ун-та. 2001. № 5(11): Физика, математика, химия. С. 45 – 47.
11. Шилин А.П. К решению в замкнутой форме дискретных уравнений типа свертки с почти стабилизирующимися множителями // Вестник БГУ. Сер.1. 1994, № 2. С. 44–46.
12. Тузик А.И. Дискретные уравнения типа свертки с коэффициентами степенного роста // Докл. АН БССР. 1979. Т.23, № 12. С. 1061 – 1064.
13. Тузик А.И. Бесконечные системы линейных алгебраических уравнений с коэффициентами степенного роста // Вестні АН Беларусі. Сер.фіз.–мат. навук. 1979. № 6. С. 5 – 9.
14. Козицкий В.А. Бесконечные алгебраические системы с переменными коэффициентами и обобщенными свертками: Дисс. ... канд.физ.–мат. наук. – Мн.: БГУ, 1987. – 105 с.
15. Шилин А.П. Бесконечные алгебраические системы со степенными множителями // Вестні НАН Беларусі. Сер.фіз.–мат. навук. 1999. № 2. С.50–53.
16. Яковлева О.Н. Разрешимость и свойства решений бесконечных алгебраических систем со степенно-разностными индексами // Дифференц. уравнения. 2001. Т. 37, № 10. С. 1425 – 1431.
17. Гахов Ф.Д. Краевые задачи. – М.:Наука, 1977. – 640 с.
18. Башкарев П.Г., Карлович Ю.Н., Нечаев А.П. К теории сингулярных интегральных операторов с конечной группой сдвигов // Докл. АН СССР. 1974. Т.219, № 2. С. 272–274.
19. Сосунов А.С. Формула индекса одного класса сингулярных интегральных уравнений с двумя сдвигами Карлемана // Материалы всесоюз. конф. по краевым задачам. – Казань: КГУ, 1970. С.249 – 253.
20. Литвинчук Г.С. Краевые задачи и сингулярные интегральные уравнения со сдвигом. – М.: Наука, 1977. – 448 с.
21. Тузик А.И. Об индексе сингулярного интегрального уравнения с конечной коммутативной группой прямых и обратных сдвигов Карлемана // Тезисы докл. VII Белорусск. матем. конф. Ч.2. – Мн.: БГУ, 1996. С. 27 – 28.
22. Тузик А.И. Об индексе сингулярного интегрального уравнения с конечной коммутативной группой прямых и обратных сдвигов Карлемана // Вестні НАН Беларусі. Сер.фіз.–мат. навук. 1998. № 3. С. 18 – 20.
23. Тузик А.И. Упрощение формулы индекса сингулярного интегрального уравнения с конечной коммутативной группой прямых и обратных сдвигов Карлемана // Тезисы докл. междунар. конф. "Аналитические методы анализа и дифференц. уравн." – Мн.: БГУ, 1999. С. 221 – 222.
24. Гантмахер Ф.Р. Теория матриц. – М.: Наука, 1967. – 576 с.
25. Тузик А.И. Особые интегральные уравнения с ядром Коши в исключительном случае. Некоторые приложения: Дисс. ... канд.физ.–мат. наук. – Мн.: БГУ, 1973. – 96 с.
26. Тузик А.И. Нормализация систем особых интегральных уравнений с ядром Коши // Вестні АН БССР. Сер.фіз.–мат. навук. 1975. № 6. С. 123. Деп. в ВИНТИ 09.06.75, рег. № 1622-75. – 10 с.
27. Ковалева Г.В. Нормализация систем сингулярных интегральных уравнений // Дифференц. уравнения. 2001. Т. 37, № 10. С. 1434 – 1435.
28. Мухелишвили Н.И. Сингулярные интегральные уравнения. – М.: Наука, 1968. – 512 с.
29. Векуа Н.П. Системы сингулярных интегральных уравнений. – М.: Наука, 1970. – 380 с.
30. Тузик А.И. Парные дискретные уравнения типа свертки с почти стабилизирующимися множителями специального вида в нормальном и исключительном случаях // Тезисы докл. междунар. конф. "Аналитические методы анализа и дифференц. уравн." – Мн.: ИМ НАНБ, 2003. С. 173 – 174.

УДК 681.324:519.711.7

**Маньяков Н.В.**

## К ВОПРОСУ ПРОГНОЗИРОВАНИЯ ВРЕМЕННЫХ РЯДОВ РЕАЛЬНОЙ ПРИРОДЫ

### 1. ВВЕДЕНИЕ

При работе с временными рядами основными проблемами являются анализ возможности их предсказания и построение соответствующих экстраполирующих моделей. Для этой цели было предложено большое количество различных методик [1-4]. Однако в данном направлении главное место прочно заняли нейросетевые алгоритмы [5-8]. Многие публикации описывают применение для решения данной задачи различного типа нейронные сети, но большинство из них лишено аргументации выбора соответствующих архитектур. В соответ-

ствии с теорией нелинейной динамики и анализа временных последовательностей в статье предлагается аргументация построения и обучения двухслойной нелинейной нейронной сети прямого распространения без обратных связей.

### 2. ОПИСАНИЕ ДИНАМИКИ ВРЕМЕННОГО РЯДА

Изменение динамики произвольного временного сигнала не может быть полностью описано одномерным измерением во временной области. Это имеет место в связи с тем, что, возможно, он (сигнал) хаотичен, а хаотическая динамика воз-

**Маньяков Николай Владимирович**, ст. преподаватель каф. высшей математики Брестского государственного технического университета.

Беларусь, БГТУ, 224017, г. Брест, ул. Московская, 267.