

МАКСИМАЛЬНОЕ ФОРМОИЗМЕНЕНИЕ В ТОЧКЕ ТЕЛА И КРИТЕРИЙ ТЕКУЧЕСТИ МАТЕРИАЛА

Холодарь Б.Г.

Используемые критерии текучести и разрушения материалов в различной степени учитывают роль сдвиговых и объемных деформаций, а некоторые из них, например, классические критерии Треска и Мизеса, не содержат объемную деформацию в своих формулировках. Однако разнообразие проявляемых свойств материалов указывает на недостаточность такого подхода, что и отражается в многочисленных известных критериях [1]. Ниже обсуждается возможность построения такого рода критерия [2,3] на основе общих представлений механики сплошной среды.

При описании напряжено-деформированного состояния материала в точке нагруженного тела выделяют шаровую и девиаторную компоненты соответствующих тензоров. Шаровая деформация характеризует однородное расширение-сжатие материала, девиаторная – сдвиговое деформирование элементарного объема, сопровождающееся изменением его формы. Формоизменение складывается из двух составляющих – ортогонального формоизменения, происходящего при сохранении первоначально прямых углов элементарного параллелепипеда и соответствующего диагональным компонентам тензора-девиатора (деформации чистого сдвига), и углового формоизменения, связанного с искажением этих углов и соответствующего внедиагональным компонентам тензора (деформации простого сдвига).

Вырежем в некоторой точке тела элементарный объем в виде кубика со стороной da , боковые грани которого ориентированы перпендикулярно осям координат. Центр этого кубика обозначим точкой O . Ось W , равнонаклоненная к осям XYZ , пройдет через эту точку по ребру пентаэдра, построенного на одной из граней кубика (рис.1).

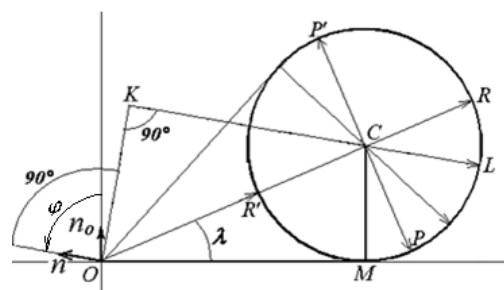
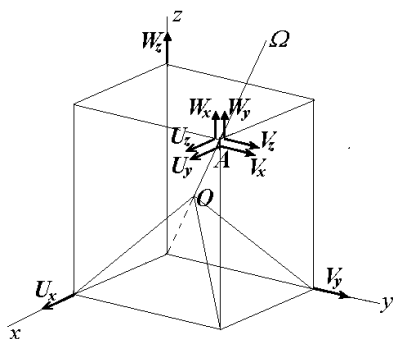


Рисунок 1 – Элементарный кубик и пентаэдр

Рисунок 2 – Диаграмма деформаций

Перемещения точек будем понимать как деформационные, не содержащие переносных смещений. Перемещения точки A за счет осевых дефор-

маций обозначены как U_x, V_y, W_z , (показаны на осях координат), девиаторная часть перемещений, соответствующая нормальным деформациям, составляет $\delta x_\varepsilon = (2\varepsilon_x - \varepsilon_y - \varepsilon_z)/3 \cdot da$, $\delta y_\varepsilon = (2\varepsilon_y - \varepsilon_z - \varepsilon_x)/3 \cdot da$, $\delta z_\varepsilon = (2\varepsilon_z - \varepsilon_x - \varepsilon_y)/3 \cdot da$, а соответствующая сдвиговым деформациям – $\delta x_g = U_y + U_z$, $\delta y_g = V_x + V_z$, $\delta z_g = W_x + W_y$, где $U_x = \partial U / \partial x \cdot da = \varepsilon_x \cdot da$, $U_y = \partial U / \partial y \cdot da$ и т.д. Полные девиаторные перемещения точки A по осям составляют $\delta x = \delta x_\varepsilon + \delta x_g$, $\delta y = \delta y_\varepsilon + \delta y_g$, $\delta z = \delta z_\varepsilon + \delta z_g$.

Если оси XYZ совпадают с осями главных деформаций, то сдвиговое смещение вершины пентаэдра полностью принадлежит октаэдрической плоскости, а квадрат этого смещения равен половине величины второго инварианта девиатора деформаций. Полное смещение вершины пирамидки дополнительно включает также радиальное смещение точки O вдоль оси W .

Деформационные перемещения точки O можно изобразить диаграммой (рис.2).

На ней отрезком OM изображено деформационное перемещение центра кубика от девиаторной компоненты деформации (совпадает с ортогональной, пропорциональной второму инварианту тензора-девиатора деформаций), расположенной на октаэдрической плоскости, а отрезком MC – величина шаровой компоненты в направлении диагонали кубика (по орту n_o). Если от октаэдрической плоскости перейти к плоскости, повернутой вокруг центра кубика (на некоторый угол j), то лежащий на ней отрезок OK будет характеризовать ортогональное формоизменение, KL – угловое, LC – шаровое в направлении внешней нормали к этой плоскости. При повороте нормали на 360° изображающая точка L обходит контур окружности радиуса CM . Из рис.2 вытекает, что отрезок OR представляет собой максимальную угловую девиаторную деформацию, отрезок OC – максимальную ортогональную деформацию. Обе деформации, как видим, зависят от величины шаровой деформации. Максимальная угловая деформация является и максимально-возможной девиаторной деформацией. При реализации максимальной угловой деформации ортогональная часть отсутствует, при реализации максимальной ортогональной деформации угловая не равна нулю и изображается отрезками CP или CP' .

Из диаграммы следует, что вектор полного девиаторного формоизменения \bar{T} зависит от шаровой деформации и может значительно превосходить вектор ортогонального формоизменения. Для углов $j = p/2 + 1$ и $j = 3p/2 + 1$ девиаторное перемещение равно соответственно максимальному и минимальному равномерному угловому перемещению, а полное деформационное перемещение равно сумме двух равномерных смещений (углового и объемного). Равномерное угловое формоизменение превращает кубик в трехмерный ромб, вытянутый вдоль оси W , в то время как ортогональное – в параллелепипед. Как видим, максимальное формоизменение не связано с площадками главных касательных напряжений или октаэдрическими площадками, а определяется углом l .

Построенные векторные диаграммы являются обобщенными, позволяя охарактеризовать деформированное состояние материала в рассматриваемой точке вдоль любого заданного направления непосредственно в виде девиаторной и шаровой составляющих, а лежащие на оси OC векторы максимальной угловой и шаровой деформаций можно рассматривать как деформационный винт по аналогии с кинематическим винтом в теоретической механике. Такая структура полностью характеризует деформированное состояние в точке тела.

Диаграмма позволяет сформулировать критерий появления (зарождения) пластической деформации материала – началу течения соответствует достижение максимальным девиаторным перемещением OR своего предельного уровня T_p . Этот уровень может быть установлен из опыта на одномерное растяжение образца до деформации, соответствующей пределу текучести (пропорциональности) материала [2]:

$$T_p^2 = \frac{1}{18} \left[(1+m)^2 + 4(1-2m)^2 + 2\sqrt{2}(1+m)(1-2m) \right] \frac{S_T^2}{E^2},$$

где m - коэффициент Пуассона, S_T – предел текучести, E – модуль упругости материала.

При пропорциональном увеличении приложенной нагрузки отрезок OR удлинится за предельный уровень и текучесть охватывает все больший объем материала выделенной вокруг точки O элементарной сферы. Диаграмма позволяет оценивать относительную долю y объема материала, перешедшего в состояние текучести (незаштрихованная часть объема сферы C на рис.3а). Величина этой доли зависит от уровня нагружения и вида напряженного состояния.

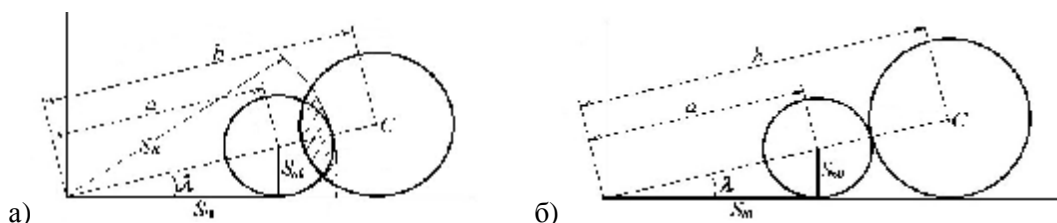


Рисунок 3 – а - Частичная текучесть в точке ($1 < n < n_k$, $y < 1$), упругая $S < S_R$ и неупругая $S > S_R$ зоны работы материала; б - Полная текучесть ($n = n_k$, $y = 1$)

Например, если при заданном $\lambda = \arctg(S_{n0}/S_{t0})$ достигнут уровень зарождения текучести при нагрузке P_n , то при сохранении режима пропорционального нагружения весь объем материала перейдет в пластическое состояние при нагрузке полной текучести, равной $P_k = P_n \cdot b/a = P_n \frac{\sqrt{1 + \text{ctg}^2 \lambda} + 1}{\sqrt{1 + \text{ctg}^2 \lambda} - 1}$. Обозначив $n_k = P_k/P_n$,

найдем для него несколько значений, учитывая также, что при этом $m = 0.5$: $1 = 0^\circ - n_k = 1.0$, $1 = 15^\circ - n_k \approx 1.7$, $\lambda = 30^\circ - n_k \approx 3.0$, $\lambda = 45^\circ - n_k \approx 5.8$, $1 = 60^\circ - n_k \approx 13.9$. Кривые $n_k(1)$ и $y(n, 1)$ показаны на рис.4.

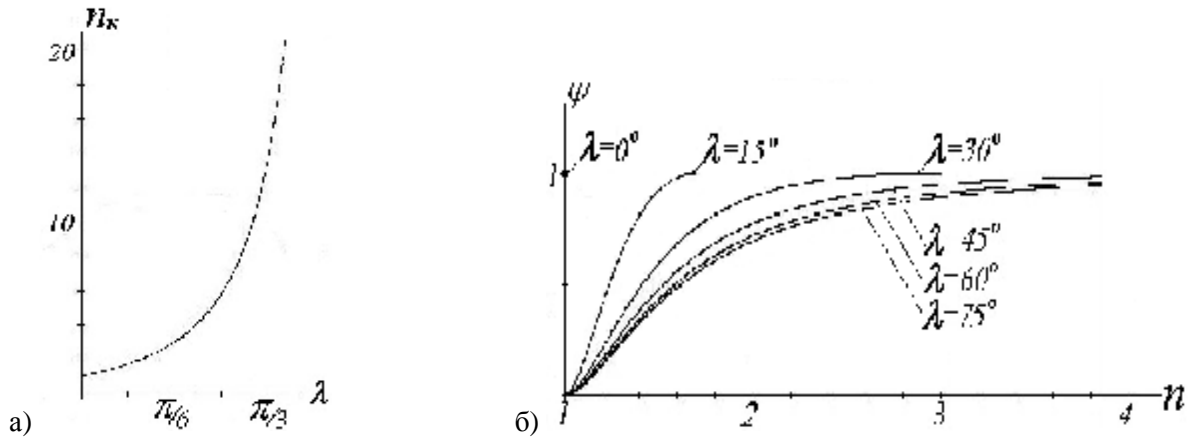


Рисунок 4 – а - Коэффициент полной пластичности $n_k(l)$;
 б - Коэффициент относительного неупругого объема $u(n, l)$ в точке тела

Для получения критерия перехода к развитой пластичности, которая как раз и фиксируется в соответствующих испытаниях, необходимо провести квадратическое осреднение по сферическому углу (аналогично трактовке октаэдрических напряжений и деформаций по Новожилову). На обобщенной диаграмме (рис.2) получающемуся в результате квадратического осреднения критерию развитой пластичности соответствуют изображающие точки P и P' при $OP=OP'=\sqrt{OM^2+2MC^2}$. В напряжениях критериальная зависимость приобретает вид

$$S_1^2 + S_2^2 + 2aS_1S_2 = b, \quad S = s / S_T, \quad (1)$$

где $S_{1,2} = S_{1,2} / S_T$, S и S_T – напряжение и предел текучести материала,

S_1, S_2 – главные напряжения, a и b – константы, зависящие от коэффициента Пуассона μ и определяемые при использовании обобщенного закона Гука для случаев плоско-напряженного и плоско-деформированного состояний (ПНС, ПДС) соответственно выражениями [2,3]

$$a = 1 - \frac{3(1+m)^2}{2k}, \quad b = \frac{5-14m+17m^2}{k}, \quad k = (1-m)^2(5-7m+5m^2) + 3m,$$

и

$$a = 1 - \frac{3}{2k}, \quad b = \frac{5-14m+17m^2}{(1+m)^2k}, \quad k = 5-17m+17m^2.$$

Соответствующие критериальные кривые показаны на рис.5. При $\mu=0.5$ для ПНС критерий (1) весьма близок к критерию Мизеса (пунктирная кривая), а для ПДС совпадает с ним. Принципиальное отличие критериев заключается в том, что критерий Мизеса опирается на деформации чистого сдвига, а предлагаемый критерий – на деформации простого сдвига.

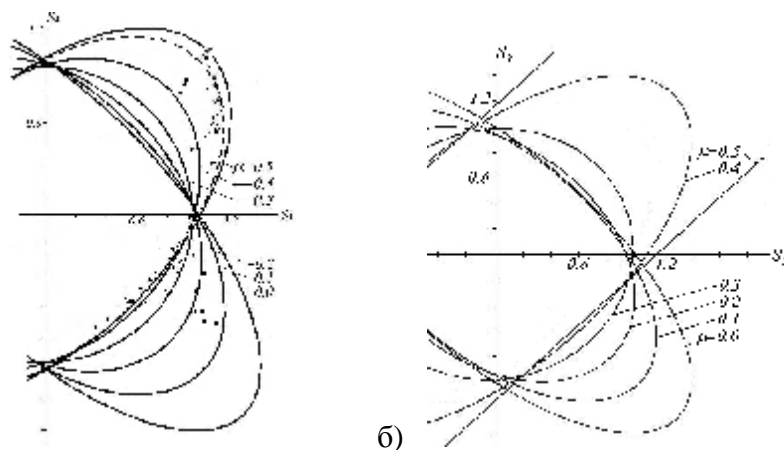


Рисунок 5 – а - Критериальные кривые для ПНС и сравнение с экспериментальными данными [4]; б - критериальные кривые для ПДС

Близостью критерия Мизеса к предельной кривой $m=0.5$ объясняется, на наш взгляд, его универсальность, выражающаяся в использовании его в качестве критерия текучести при $S=S/S_T$ и в качестве критерия прочности при $S=S/S_B$. Особенностью хода кривых в зоне $S_1 \cdot S_2 < 0$ является удаление их от кривой Мизеса (увеличение выпуклости) с уменьшением коэффициента Пуассона, что в целом отвечает результатам испытаний материалов разной хрупкости [4]. Судя по зависимости $n(I)$, полная текучесть для многих материалов и напряженных состояний при нормальных температурах является недостижимой, – например, при двухосном растяжении должно выполняться соотношение $S_1=S_2 \gg 2.5$, что не реализуется экспериментально (см. [2]).

Дополнительным подтверждением работоспособности предложенного критерия может служить определение положения наклонной площадки, по которой в соответствии с (1) должно происходить разрушение образца при испытаниях на одноосное сжатие (здесь отождествляем критерии деформирования и разрушения). В этом случае угол λ определяется по формуле $tg\lambda = \frac{1-2\mu}{1+\mu} \sqrt{2}$, его зависимость от μ близка к линейной и показана на рис.6. На рис.7 показано положение расчетной площадки относительно продольной оси Z образца. Угол Ω определяет положение октаэдрической оси с ортом n_o .

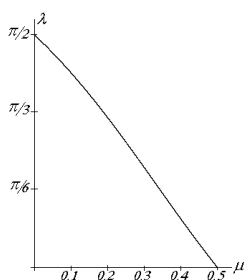


Рисунок 6 – Зависимость $\lambda(\mu)$

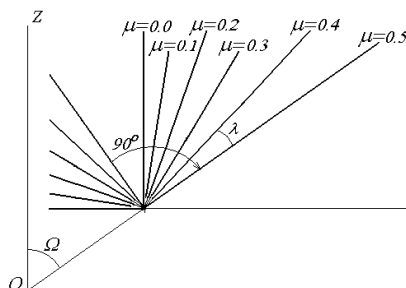


Рисунок 7 – Положение расчетных площадок относительно оси нагружения

Расчетные углы наклона площадки разрушения идеально-пластического материала ($\mu=0.5$) и идеально-хрупкого ($\mu=0$) отличаются между собой на 54.73° , причем для $\mu=0$ имеем площадку разрушения, параллельную оси Z . Последнее соответствует экспериментальным данным для хрупких тел, например, кирпича. Известно также, что при испытании образцов горных пород площадки разрушения всегда наклонены к оси нагружения под углами менее 45° [5]. При объяснении этого обстоятельства следует учесть, что с ростом нагрузки расчетные площадки поворачиваются от своих исходных положений, соответствующих моменту зарождения текучести, в направлении площадок развитых пластических деформаций (в пределе на 90°), и поэтому угловое положение предельных площадок, наблюдаемое в опытах, может не вполне соответствовать расчету, так как разрушение материала могло произойти прежде, чем площадки развитой текучести были достигнуты.

Естественно, что одновременное наличие упругой и пластической фаз материала в точке тела при дальнейшем увеличении нагрузки приводит на уровне микроструктуры материала к дроблению зерен и трещинообразованию, что с точки зрения механики сплошной среды отражается некоторой функцией поврежденности материала $w(x,y,z,t)$ [6].

Предложенный критерий по сути является деформационным, и традиционная запись его через напряжения эквивалентна записи через соответствующие им упругие деформации, зависящие от формы диаграммы растяжения на участке упрочнения. Использование нелинейных зависимостей между интенсивностями деформаций и напряжений, принятых в теории пластичности, при одновременном введении в критерий (1) величин w и ψ позволит обоснованно осуществить переход от критерия текучести к критерию разрушения материала и тем самым обеспечит более надежное определение уровней разрушающих нагрузок и запасы прочности конструкций.

Рассмотренный подход может быть использован также при построении критериев текучести и длительной прочности реономных материалов.

СПИСОК ЦИТИРОВАННЫХ ИСТОЧНИКОВ

1. Трощенко, В.Т., Красовский, В.В., Сосновский, Л.А., Стрижало, В.А. Сопrotивление материалов деформированию и разрушению. Справочное пособие. Часть 2. Киев, Наукова думка, 1994г. -702с
2. Холодарь, Б.Г. О геометрическом представлении девиаторной деформации // Теоретическая и прикладная механика. Выпуск 30, – Минск, БНТУ, 2015, с. 236-242.
3. Холодарь, Б.Г. Критерий максимального формoизменения как условие перехода материала в пластическое состояние // Деформация и разрушение материалов, – М., изд. “Наука и технологии”, 2016. № 3. с. 2–5.
4. Пономарев, С.Д. и др. Расчеты на прочность в машиностроении. Том I. ГНТИ машиностроительной литературы. М., 1956, -884с.
5. Егер, Дж.К. Упругость, прочность и текучесть. М., Машгиз, 1961, -172с.
6. Холодарь, Б.Г. Долговечность материала при сложном напряженном состоянии // Деформация и разрушение материалов, – М., изд. “Наука и технологии”, 2013, №3, с. 8-13.