

# ОБ ОДНОМ АППРОКСИМАЦИОННОМ МЕТОДЕ ВЫЧИСЛЕНИЯ ИНТЕГРАЛОВ И РЯДОВ

*Н.П. Семенчук, В.Т. Дацук, С.А. Марзан  
Математический факультет, БрГУ, г. Брест, Беларусь.*

Сочетание теории аппроксимации и свойств интегродифференциальных операторов дробного порядка позволило разработать новый метод вычисления некоторых классов рядов и интегралов как от элементарных, так и специальных функций.

Доказана, например, теорема.

**Теорема 2.** Если функция  $f$   $k$ -раз ( $k=0,1,2,\dots$ ) дифференцируема в  $L(-\infty, \infty)$  и  $f^k(t)$  удовлетворяет в точке  $t=x$  условию Гельдера порядка  $(1-\gamma)$  (для точек  $t$  некоторой окрестности  $U(x, \delta)$ ),  $1-\gamma > \alpha - k$ ,  $k \leq \alpha < k+1$ ,  $\gamma > 0$ ,  $\alpha \neq k$  при  $k=0$ , то интеграл

$$\int_0^{\infty} u^{\alpha} du \int_{-\infty}^{\infty} f(x-t) \cos ut dt$$

(с,1) - суммируем  $k$

$$-\Gamma(\alpha+1) \sin \frac{\alpha\pi}{2} \int_0^{\infty} \frac{\Phi_x(t)}{t^{\alpha+1}} dt$$

при условии, что все  $f^{(2n)}(x)=0$ ,  $n \in \mathbb{N}$ ,  $2n \leq k$ , где  $\Phi_x(t) = f(x-t) + f(x+t) - 2f(x)$ , а интеграл

$$\int_0^{\infty} u^{\alpha} du \int_{-\infty}^{\infty} f(x-t) \sin ut dt$$

(с,1) - суммируем  $k$

$$\Gamma(\alpha+1) \cos \frac{\alpha\pi}{2} \int_0^{\infty} \frac{\Psi_x(t)}{t^{\alpha+1}} dt$$

при условии, что все  $f^{(2n-1)}(x)=0$ ,  $n \in \mathbb{N}$ ,  $2n-1 \leq k$ , где  $\Psi_x(t) = f(x-t) - f(x+t)$ .

Приведем еще пример интеграла, вычисленного с помощью выбранного метода.

$$\int_0^1 u^{\delta+\alpha} {}_2F_1\left(\frac{\gamma+1}{2}, \frac{\gamma}{2} + \delta; \delta + \frac{1}{2}; -\frac{u^2}{p^2}\right) du = \begin{Bmatrix} +1 \\ -1 \end{Bmatrix} \frac{\Gamma(\alpha+1)\Gamma(\gamma-\alpha-1)}{\Gamma(\gamma+\delta)} \begin{Bmatrix} \cos \frac{\alpha\pi}{2} \\ \sin \frac{\alpha\pi}{2} \end{Bmatrix} p^{\delta+\alpha+1}$$

где  ${}_2F_1$  - гипергеометрическая функция Гаусса,  $\operatorname{Re} p > 0$ ,  $\delta = \begin{Bmatrix} 1 \\ 0 \end{Bmatrix}$

## ВАРИАНТ МЕТОДА НЬЮТОНА С РЕГУЛИРОВКОЙ ШАГА ДЛЯ РЕШЕНИЯ НЕЛИНЕЙНЫХ УРАВНЕНИЙ

*Басик А.И., Костевич Н.В., Мадорский В.М.*

*Математический факультет, БрГУ, г.Брест, Республика Беларусь*

Для решения нелинейного уравнения

$$f(x) = 0; \quad f: \Omega \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n \quad (1)$$

часто применяют метод Ньютона с демпфированием (см., например, [1,2] и приведенную там библиографию):

$$x_{n+1} = x_n - \beta_n [f'(x_n)]^{-1} f(x_n) = \beta_n \Delta x_n \quad (2)$$

где демпфирующие множители выбираются из некоторых минимизационных соображений.

Если

$$\beta_n = \frac{\|f(x_n)\|^2}{\|f(x_n)\|^2 + \alpha_n \|f(x_n - \Delta x_n)\|^2} \quad (3)$$

$$\alpha_n = \frac{\| [f'(x_n)]^{-1} \|}{\| [f'(x_{n-1})]^{-1} \|} \quad (4)$$

то имеем метод описанный в работе [3].

Как показывает вычислительная практика, если в качестве демпфирующих множителей использовать  $\beta_n$ , определяемое формулой:

$$\beta_n = \frac{1}{1 + \frac{\| [f'(x_n - \Delta x_n)]^{-1} f(x_n - \Delta x_n) \|}{\| \Delta x_n \|}} \quad (5)$$