

8- разрядных портов. Кроме регистров в структуру входят: схема формирования временных диаграмм, схема дешифрации, терминаторы. Адаптер реализует основные режимы работы интерфейса: арбитраж, выборка, передача команды, обмен данными, передача состояния, передача сообщения. На ПЭВМ он подключается к стандартной системной шине. Реализация адаптера позволит работу по схеме "manu-manu". Поэтому возможно разделение управления объектами на аппаратном уровне.

Основные алгоритмы работы адаптера реализуются программно. Программная часть состоит из трех основных элементов: монитора, модуля инициатора и модуля приемника. Монитор распознает команды управляемого устройства и преобразует их в последовательность вызовов функций инициатора. Модуль приемника используется для выполнения команд по запросу управляемых объектов.

Данная реализация интерфейса позволяет подключать к одному адаптеру до восьми объектов управления, имеется возможность расширения числа подключаемых устройств.

РЕШЕНИЕ ЗАДАЧИ ОПТИМАЛЬНОГО РАСКРОЯ МАТЕРИАЛОВ С ПОМОЩЬЮ ПРОГРАММЫ EUREKA.

А.С.Чалей

Сложность решения задачи оптимального раскроя материалов заключается в том, что она требует целочисленных положительных ответов. Будем считать, что мы уже составили математическую, ввели ее в ЭВМ и получили ее решение с помощью программы EUREKA.

Например:

$$L = 3x_1 + 2x_2 + 2x_3 + 3x_4 + 2x_5 + 2x_6 + 2x_7 \rightarrow \min$$

$$5x_1 + 3x_2 + 3x_3 + 2x_4 + 3x_5 + 3x_6 + 5x_7 \leq 36$$

$$x_1 + 2x_2 + x_3 + 2x_4 + 4x_5 + 2x_6 + x_7 \leq 53$$

$$2x_1 + x_2 + 2x_3 + 3x_4 + 2x_5 + x_6 + 2x_7 \leq 48$$

$$x_i \geq 0, \text{ для } i=1, 2, \dots, 7.$$

Решение:

$$L=9,28; x_1=1,89; x_2=7,28; x_3=0,28; x_4=5,29; x_5=7,98; x_6=1,03; x_7=2,16.$$

Выберем из этих значений те, которые по модулю наиболее близки к целым, т.е. $\min(\text{abs}(x_i - \text{int}(x_i)))$ (в данном случае это $x_3=7,98$).

Округлим его до целого $x_3 = \text{int}(\min(\text{abs}(x_i - \text{int}(x_i))))$ ($x_3=8$). Еще раз решим на ЭВМ, но уже с фиксированным значением x_3 . Пролетав эту

операцию i раз, можно получить целочисленные значения решения данной задачи.

ЭФФЕКТИВНОЕ РЕШЕНИЕ В ЗАДАЧАХ МНОГОКРИТЕРИАЛЬНОЙ ОПТИМИЗАЦИИ

И.Н.Аверина

Понятие эффективного решения позволяет не только усовершенствовать некоторые методы многокритериальной оптимизации, но и лучше понять их сущность, а тем самым и уточнить области их практического приложения.

Для примера рассмотрим метод главного критерия для задач многокритериальной оптимизации. Этот метод состоит в том, что исходная многоцелевая задача сводится к задаче оптимизации по одному критерию f_k , который объявляется главным при условии, что значения всех остальных (второстепенных) критериев должны быть не меньше некоторых установленных величин t_i , то есть к задаче

$$\begin{aligned} f_k(x) &\rightarrow \max \\ x \in X: f_i(x) &\geq t_i, i=1,2,\dots,m; i \neq k. \end{aligned} \quad (1)$$

Оптимальным считается все решение x^0 этой задачи. Такое решение является всегда слабо эффективным, а если оно единственно, то и эффективным. Для лучшего уяснения этого метода воспользуемся свойством эффективных решений, которое легко установить рассуждением "от противного":

Если решение x^0 эффективно, то оно является единственным решением решением задачи (1) при любом фиксированном $k \in M$ и $t_i = f_i(x^0)$, $i=1,2,\dots, m; i \neq k$, (где M - множество номеров критериев).

Сформулированное утверждение позволяет сделать вывод о том, что выбор любого эффективного решения x^0 формально эквивалентен назначению в задаче (1) $t_i = f_i(x^0)$ для всех i , причем в качестве главного можно выбрать любой критерий. Это означает, что предварительный выбор одного из критериев в качестве главного еще никак не уменьшает свободы выбора оптимального решения. Следовательно, вопрос о выборе главного критерия следует решать так, чтобы облегчить назначение величин t_i для ограничений на остальные критерии.