

(2) Разрешимая группа  $G$  квази- $k$ -примарна тогда и только тогда, когда  $G \in X(\pi(G))$  и  $|\pi(G)| = k + 1$ .

В  $\pi$ -разрешимой группе индексы максимальных подгрупп являются степенями простых чисел из  $\pi$  или  $\pi'$ -числами. Поэтому в группах из класса  $X(\pi)$  все максимальные подгруппы, индекс которых есть  $\pi$ -число, являются холловыми. Такие группы описаны В.С. Монаховым [2].

**Теорема.** Если в  $\pi$ -разрешимой группе  $G$  каждая широкая максимальная подгруппа, индекс которой есть  $\pi$ -число,  $\pi$ -специальна, то  $G/Z_{\infty}(G) \in X(\pi)$ .

Здесь  $Z_{\infty}(G) = \bigcap_{i=1}^{\infty} Z_i(G)$ , где  $Z_1(G) = Z(G)$ ,  $Z_2(G)/Z_1(G) = Z(G/Z_1(G))$ ,  
 ...,  $Z_i(G)/Z_{i-1}(G) = Z(G/Z_{i-1}(G))$ , ...

Группа  $H$   $\pi$ -специальна, если  $H = H_{\pi} \times H_{\pi'}$  и  $H_{\pi}$  нильпотентна.

#### СПИСОК ИСПОЛЬЗОВАННОЙ ЛИТЕРАТУРЫ

1. Монахов, В. С. Введение в теорию конечных групп и их классов / В. С. Монахов. – Минск : Выш. шк., 2006. – 207 с.
2. Монахов, В. С. Конечные  $\pi$ -разрешимые группы с холловыми максимальными подгруппами / В. С. Монахов // Мат. заметки. – 2008. – Т. 84, № 3. – С. 390–394.

УДК 519.1

**И.В. ТУЗИК, Т.Г. ХОМИЦКАЯ**

Брест, БрГТУ

#### **ПОЛУЧЕНИЕ ПОЛИНОМА ЖЕГАЛКИНА ЛОГИЧЕСКОЙ ФУНКЦИИ В МАТЕМАТИЧЕСКОМ ПАКЕТЕ DERIVE**

Рассмотрим вопрос о получении полиномиального представления булевой функции с помощью математического пакета Derive. Получение полинома Жегалкина вручную для булевой функции четырех и более переменных является трудоемкой задачей, при решении которой студенты часто допускают ошибки.

В данной статье предлагается подход, который позволяет находить полином Жегалкина для произвольных логических функций, заданных своими значениями.

В предлагаемой реализации используется метод неопределенных коэффициентов, но при этом не возникает необходимости решать соответ-

ствуюющую систему уравнений для отыскания этих коэффициентов. Кроме того, пользователь имеет возможность влиять на скорость вычислений, выполняемых математическим пакетом.

Изложим данный подход на примере всюду определенной функции четырех переменных  $g(x,y,z,t)$ .

Сначала требуется построить общий вид полинома для функции  $n$  переменных. Для этого используется комбинаторный подход, позволяющий получить все возможные слагаемые полинома. Каждая из переменных может вообще не входить в слагаемое полинома либо присутствовать в нем ровно 1 раз.

Для функции, зависящей от четырех переменных  $x, y, z, t$ , имеем следующее:

$$\#1: (1+x)(1+y)(1+z)(1+t).$$

Раскрываем скобки в этом выражении и получаем все возможные слагаемые общего вида полинома:

$$\#2: t \cdot x \cdot y \cdot z + t \cdot x \cdot y + t \cdot x \cdot z + t \cdot x + t \cdot y \cdot z + t \cdot y + t \cdot z + t + x \cdot y \cdot z + x \cdot y + x \cdot z + x + y \cdot z + y + z + 1.$$

Умножаем каждое слагаемое на неопределенный коэффициент  $c_i$  (для функции 4-х переменных  $i = 1, \dots, 16$ ), используя скалярное произведение:

$$\#3: \text{VECTOR}(c_i, i, 1, 16) \cdot \text{TERMS}(\#2, \text{Trivial}).$$

Получаем общий вид полинома для функции 4-х переменных с неопределенными коэффициентами:

$$\#4: c_{16} + z \cdot c_{15} + y \cdot c_{14} + y \cdot z \cdot c_{13} + x \cdot c_{12} + x \cdot z \cdot c_{11} + x \cdot y \cdot c_{10} + x \cdot y \cdot z \cdot c_9 + t \cdot c_8 + t \cdot z \cdot c_7 + t \cdot y \cdot c_6 + t \cdot y \cdot z \cdot c_5 + t \cdot x \cdot c_4 + t \cdot x \cdot z \cdot c_3 + t \cdot x \cdot y \cdot c_2 + t \cdot x \cdot y \cdot z \cdot c_1.$$

В найденном полиноме используется обычная операция сложения, а в полиноме Жегалкина требуется операция сложения по модулю 2, поэтому окончательно полином Жегалкина функции  $g(x,y,z,t)$  примет вид:

$$\#5: g(x, y, z, t) := \text{MOD}(c_{16} + z \cdot c_{15} + y \cdot c_{14} + y \cdot z \cdot c_{13} + x \cdot c_{12} + x \cdot z \cdot c_{11} + x \cdot y \cdot c_{10} + x \cdot y \cdot z \cdot c_9 + t \cdot c_8 + t \cdot z \cdot c_7 + t \cdot y \cdot c_6 + t \cdot y \cdot z \cdot c_5 + t \cdot x \cdot c_4 + t \cdot x \cdot z \cdot c_3 + t \cdot x \cdot y \cdot c_2 + t \cdot x \cdot y \cdot z \cdot c_1, 2).$$

Далее найдем все возможные наборы значений аргументов, на которых определена функция четырех переменных, и запишем их в виде матрицы в переменную  $a$ :

$$\#6: \{0, 1\}^4$$

$$\#7: \{[0, 0, 0, 0], [0, 0, 0, 1], [0, 0, 1, 0], [0, 0, 1, 1], [0, 1, 0, 0], [0, 1, 0, 1], [0, 1, 1, 0], [0, 1, 1, 1], [1, 0, 0, 0], [1, 0, 0, 1], [1, 0, 1, 0], [1, 0, 1, 1], [1, 1, 0, 0], [1, 1, 0, 1], [1, 1, 1, 0], [1, 1, 1, 1]\}$$

$$a := [ [0, 0, 0, 0], [0, 0, 0, 1], [0, 0, 1, 0], [0, 0, 1, 1], [0, 1, 0, 0], [0, 1, 0, 1], [0, 1, 1, 0], [0, 1, 1, 1], [1, 0, 0, 0], [1, 0, 0, 1], [1, 0, 1, 0], [1, 0, 1, 1], [1, 1, 0, 0], [1, 1, 0, 1], [1, 1, 1, 0], [1, 1, 1, 1] ].$$

Зададим вектор  $v$ , содержащий значения функции  $g(x,y,z,t)$ , например:

$$\#9: v := [0, 1, 1, 1, 0, 0, 1, 0, 1, 0, 0, 0, 1, 1, 1, 0].$$

Составим систему уравнений, позволяющую найти значения неопределенных коэффициентов  $c_i$  ( $i = 1, \dots, 16$ ):

$$\#10: \text{VECTOR}(g(a_{i,1}, a_{i,2}, a_{i,3}, a_{i,4}) = v_i, i, 1, 16).$$

Получим уравнения:

$$\begin{aligned} \#11: & [\text{MOD}(c_{16}, 2) = 0, \text{MOD}(c_{16} + c_8, 2) = 1, \text{MOD}(c_{16} + c_{15}, 2) = 1, \text{MOD}(c_{16} + \\ & c_{15} + c_8 + c_7, 2) = 1, \text{MOD}(c_{16} + c_{14}, 2) = 0, \text{MOD}(c_{16} + c_{14} + c_8 + c_6, 2) = 0, \\ & \text{MOD}(c_{16} + c_{15} + c_{14} + c_{13}, 2) = 1, \text{MOD}(c_{16} + c_{15} + c_{14} + c_{13} + c_8 + c_7 + c_6 + c_5, 2) = \\ & 0, \text{MOD}(c_{16} + c_{12}, 2) = 1, \text{MOD}(c_{16} + c_{12} + c_8 + c_4, 2) = 0, \text{MOD}(c_{16} + c_{15} + c_{12} + \\ & c_{11}, 2) = 0, \text{MOD}(c_{16} + c_{15} + c_{12} + c_{11} + c_8 + c_7 + c_4 + c_3, 2) = 0, \text{MOD}(c_{16} + c_{14} + \\ & c_{12} + c_{10}, 2) = 1, \text{MOD}(c_{16} + c_{14} + c_{12} + c_{10} + c_8 + c_6 + c_4 + c_2, 2) = 1, \text{MOD}(c_{16} + \\ & c_{15} + c_{14} + c_{13} + c_{12} + c_{11} + c_{10} + c_9, 2) = 1, \text{MOD}(c_{16} + c_{15} + c_{14} + c_{13} + c_{12} + c_{11} + \\ & c_{10} + c_9 + c_8 + c_7 + c_6 + c_5 + c_4 + c_3 + c_2 + c_1, 2) = 0]. \end{aligned}$$

Решение такой системы уравнений средствами Derive (с помощью функции *SOLVE()*) не принесет желаемый результат, т.к.  $c_i \in \{0, 1\}$ , а Derive при вычислении суммы по модулю 2 эти требования не учитывает.

Поэтому для отыскания коэффициентов, удовлетворяющих всем найденным в выражении #11 условиям, воспользуемся функцией *SELECT(p(m), m, u)*, где  $p(m)$  – условие, записанное в виде предиката, которому должны удовлетворять объекты  $m$ , отбираемые из множества  $u$ .

В нашем случае отбор должен вестись из всех возможных векторов длины 16, состоящих из нулей и единиц. Составное условие, которому должны удовлетворять эти векторы, получается из найденных уравнений (#11), соединенных знаками конъюнкции.

Запишем функцию *SELECT()* для нашего случая и найдем с ее помощью вектор, каждая компонента которого есть один из неопределенных коэффициентов  $c_i$ . Здесь для краткости записи составное условие обозначено как  $p(c)$ :

$$\#12: \text{SELECT}(p(c), c, \{0, 1\}^{16}),$$

$$\#13: \{[0, 0, 0, 0, 0, 1, 1, 1, 1, 0, 0, 1, 0, 0, 1, 0]\}.$$

Подставив найденные значения в выражение #4 и раскрыв скобки, получим полином Жегалкина для нашей функции:

$$\#14: c := [0, 0, 0, 0, 0, 1, 1, 1, 1, 0, 0, 1, 0, 0, 1, 0],$$

$$\#15: x \cdot (y \cdot z + 1) + t \cdot y + z \cdot (t + 1) + t,$$

$$\#16: t \cdot y + t \cdot z + t + x \cdot y \cdot z + x + z,$$

$$\#17: g(x, y, z, t) := \text{MOD}(t \cdot y + t \cdot z + t + x \cdot y \cdot z + x + z, 2).$$

При вычислении значения выражения #12 наибольшее количество времени затрачивается системой для отыскания множества  $\{0, 1\}^{16}$ . Время вычислений можно значительно сократить, если из уравнений #11 устно определить одно-два неизвестных  $c_i$ .

Например, из первого уравнения очевидно, что  $c_{16} = 0$ . В этом случае множество, из которого требуется вести отбор, можно уменьшить в два раза:

вместо  $\{0, 1\}^{16}$  использовать множество, заданное как прямое произведение  $\{0, 1\}^{15} \times \{0\}$ , состоящее из всех двоичных векторов размерности 16, у которых последняя, 16-я, компонента равна 0. Тогда наша функция примет вид:

$$\text{SELECT}(p(c), c, \{0, 1\}^{15} \cdot \{0\}).$$

Если, кроме того, учесть еще и 3-е уравнение из #11, откуда следует, что  $c_{15} = 1$ , получим:

$$\text{SELECT}(p(c), c, \{0, 1\}^{14} \cdot \{1\} \cdot \{0\}).$$

Здесь в качестве множества для отбора используется множество двоичных векторов, у которых 15-я и 16-я компоненты равны 1 и 0 соответственно.

Ниже приводится таблица, показывающая сравнительный анализ скорости вычислений, зависящий от множества, из которого ведется отбор нужных значений.

Таблица – Сравнительный анализ скорости вычислений

Вид функции	Компьютер 1, с.	Компьютер 2, с.
$\text{SELECT}(p(c), c, \{0, 1\}^{16})$	163	225,9
$\text{SELECT}(p(c), c, \{0, 1\}^{15} \cdot \{0\})$	95,5	146
$\text{SELECT}(p(c), c, \{0, 1\}^{14} \cdot \{1\} \cdot \{0\})$	34,1	60,5

Как видим, с помощью описанного приема время вычислений может быть уменьшено в несколько раз. Вычислительные эксперименты, проведенные на компьютерах разной конфигурации, показывают схожие результаты.

УДК 51:004.02

**А.В. ЧИЧУРИН<sup>1</sup>, Е.Н. ШВЫЧКИНА<sup>2</sup>**

<sup>1</sup>Брест, БрГУ имени А.С. Пушкина

<sup>2</sup>Брест, БрГТУ

### **КОМПЬЮТЕРНОЕ МОДЕЛИРОВАНИЕ ДИНАМИКИ БАКТЕРИАЛЬНЫХ ПЛАЗМИД**

В работах [1–3] рассмотрено математическое моделирование динамики развития двух видов микроорганизмов, которые потребляют один субстрат. Такая математическая модель называется *хемостатом*. Для описания лимитированного роста популяции в хемостате применяют следующую систему уравнений Михаэлиса-Ментен [1; 2]: