

также данных специально разрабатываемого импедансометрического прибора. Имеется демонстрационный прототип, который по 58 входным параметрам, характеризующим пациента и его симптомы, ставит диагноз 12-ти заболеваний.

Д.С. ИВАНЮК, В.Н. ШУТЬ

Брестский государственный технический университет, Республика Беларусь
dzimitriy@gmail.com

ПОСЛЕДОВАТЕЛЬНЫЙ НЕЙРОКОНТРОЛЛЕР В АСУТП

Приведены результаты исследования применения последовательного нейроконтроллера в АСУТП, а также сравнение с классической системой управления на основе ПИД-контроллера. Для исследования использовались технологические данные работы проекта «Танки 1-12», созданного в SCADA-системе «EasyServer» на предприятии ОАО «Савушкин продукт». Разработанный последовательный нейроконтроллер был внедрен в систему управления пастеризационной установкой №2 в проекте «Танки 1-12».

Ю.Р. НИКИТИН, И.А. ЗЫКИНА

Ижевский государственный технический университет
nikitin@istu.ru

**ПРИМЕНЕНИЕ НЕЙРОННОЙ СЕТИ
ДЛЯ ДИАГНОСТИРОВАНИЯ ПОДШИПНИКОВЫХ УЗЛОВ***

Рассматривается задача диагностирования подшипниковых узлов с применением нейронной сети. Обоснован выбор нейронной сети, выполнено моделирование в среде MATLAB, проведены экспериментальные исследования по диагностированию подшипниковых узлов.

* Работа выполнена при поддержке Аналитической ведомственной целевой программы "Развитие научного потенциала высшей школы", проект № 2025.