

МИНИСТЕРСТВО ОБРАЗОВАНИЯ РЕСПУБЛИКИ БЕЛАРУСЬ

Учреждение образования

«Брестский государственный технический университет»

Кафедра интеллектуальных информационных технологий

**ПРОЕКТИРОВАНИЕ СИСТЕМЫ ПАРАЛЛЕЛЬНОЙ
ОБРАБОТКИ ДАННЫХ С ИСПОЛЬЗОВАНИЕМ MPI**

МЕТОДИЧЕСКИЕ УКАЗАНИЯ

для выполнения курсового проекта по дисциплине

«Вычислительные комплексы, системы и сети»

для студентов специальности 40 02 01

«Вычислительные машины, системы и сети»

БРЕСТ 2005

Методические указания предназначены для выполнения курсового проектирования по дисциплине "Вычислительные комплексы, системы и сети". Содержат описания способов проектирования программных средств параллельной обработки информации на основе библиотеки Message Passing Interface (MPI), являющейся наиболее современным средством разработки эффективных параллельных приложений для многокомпонентных (многомашинных, многопроцессорных) вычислительных систем и комплексов. Методические указания включают описания наиболее распространенных функций MPI, правила использования библиотеки при программировании в среде Borland C++, общие правила разработки схем параллелизации алгоритмов. Задания и требования к курсовым проектам разработаны с учетом имеющейся на кафедре ИИТ БГТУ аппаратно-технической базы.

Методические указания предназначены для использования студентами специальности 40 02 01 «Вычислительные машины, системы и сети».

Составители: Ю. В. Савицкий, к.т.н., доцент
В. А. Головки, д.т.н., профессор
А.П. Дунец, преподаватель

Рецензент: А. А. Дудкин, к.т.н., ведущий научный сотрудник Лаборатории
идентификации образов ОИПИ НАН Беларуси

ОГЛАВЛЕНИЕ

1 ОБЩИЕ ПОЛОЖЕНИЯ	4
1.1 Последовательная и параллельная модели программирования	4
1.2 Две парадигмы параллельного программирования	5
2 НАИБОЛЕЕ ОБЩИЕ ФУНКЦИИ MPI И ПРАВИЛА ИХ ИСПОЛЬЗОВАНИЯ.8	
2.1 Правила использования идентификаторов MPI	9
2.2 Подпрограммы управления средой MPI	9
2.3 Процедуры MPI передачи сообщений	11
3 ОСНОВНЫЕ ЭТАПЫ КУРСОВОГО ПРОЕКТИРОВАНИЯ	20
3.1 Название курсового проекта	20
3.2 Цель курсового проектирования	20
3.3 Требуемые аппаратно-техническая база и программные средства .20	
3.4 Исходные данные	20
3.5 Порядок выполнения курсового проекта	21
3.6 Содержание пояснительной записки	21
3.7 Графический материал	22
3.8 Приложения	22
СПИСОК ЛИТЕРАТУРЫ	22
ПРИЛОЖЕНИЕ А Примерный перечень классов задач для реализации системы параллельной обработки с использованием MPI.....	23
ПРИЛОЖЕНИЕ Б Обобщенный пример построения временной диаграммы исполнения MPI-приложения	23

1. ОБЩИЕ ПОЛОЖЕНИЯ

Развитие фундаментальных и прикладных наук, технологий требует применения все более мощных и эффективных методов и средств обработки информации. В качестве примера можно привести разработку реалистических математических моделей, которые часто оказываются настолько сложными, что не допускают точного аналитического их исследования. Единственная возможность исследования таких моделей, их верификации (то есть подтверждения правильности) и использования для прогноза - компьютерное моделирование, применение методов численного анализа. Другая важная проблема - обработка больших объемов информации в режиме реального времени. Все эти проблемы могут быть решены лишь на достаточно мощной аппаратной базе, с применением эффективных методов программирования.

В настоящее время наблюдается стремительный рост развития вычислительной техники. Производительность современных компьютеров на много порядков превосходит производительность первых ЭВМ и продолжает возрастать заметными темпами. Увеличиваются и другие ресурсы, такие как объем и быстродействие оперативной и постоянной памяти, скорость передачи данных между компонентами компьютера и т.д. Совершенствуется архитектура ЭВМ. Вместе с тем следует заметить, что уже сейчас прогресс в области микроселектронных компонент сталкивается с ограничениями, связанными с фундаментальными законами природы. Вряд ли можно надеяться на то, что в ближайшее время основной прогресс в производительности электронно-вычислительных машин будет достигнут лишь за счет совершенствования их элементной базы. Переход на качественно новый уровень производительности потребовал от разработчиков ЭВМ системных решений, значительная часть которых основана на организации параллельной обработки. Параллелизм все более широко используется как средство, позволяющее повышать производительность вычислительных систем, не прибегая к повышению быстродействия их компонентов. Отыскание параллелизма в алгоритме не является основной трудностью для программиста, поскольку параллелизм присущ большинству задач. Основная цель состоит в выборе такого отображения задачи в реализующую ее техническую структуру, при котором параллелизм мог бы использоваться для уменьшения времени решения задачи, не вызывая чрезмерного роста числа избыточных обрабатываемых модулей и стоимости передачи данных.

1.1. Последовательная и параллельная модели программирования

Традиционная архитектура ЭВМ была последовательной. Это означало, что в любой момент времени выполнялась только одна операция и только над одним операндом. Совокупность приемов программирования, структур данных, отвечающих последовательной архитектуре компьютера, называется моделью последовательного программирования. Ее основными чертами являются применение стандартных языков программирования (как правило, это ФОРТРАН-77, ФОРТРАН-90, С/С++), достаточно простая переносимость программ с одного компьютера на другой и невысокая производительность.

Появление в середине шестидесятых первого компьютера класса суперЭВМ, разработанного в фирме CDC Сеймуром Крэм, ознаменовало рождение новой - векторной архитектуры. Начиная с этого момента, суперкомпьютером принято называть высокопроизводительный векторный компьютер. Основная идея, положенная в основу новой архитектуры, заключалась в распараллеливании процесса обработки данных, когда одна и та же операция применяется одновременно к массиву (вектору) значений. В этом

случае можно надеяться на определенный выигрыш в скорости вычислений. Идея параллелизма оказалась плодотворной и нашла воплощение на разных уровнях функционирования компьютера.

Основными особенностями модели параллельного программирования являются высокая эффективность программ, применение специальных приемов программирования и, как следствие, более высокая трудоемкость программирования, проблемы с переносимостью программ.

1.2. Две парадигмы параллельного программирования

В настоящее время существуют два основных подхода к распараллеливанию вычислений. Это *параллелизм данных* и *параллелизм задач*. В англоязычной литературе соответствующие термины - *data parallel* и *message passing*. В основе обоих подходов лежит распределение вычислительной работы по доступным пользователю процессорам параллельного компьютера. При этом приходится решать разнообразные проблемы. Прежде всего, это достаточно равномерная загрузка процессоров, так как если основная вычислительная работа будет ложиться на один из процессоров, мы приходим к случаю обычных последовательных вычислений, и в этом случае никакого выигрыша за счет распараллеливания задачи не будет. Сбалансированная работа процессоров - это первая проблема, которую следует решить при организации параллельных вычислений. Другая и не менее важная проблема - скорость обмена информацией между процессорами. Если вычисления выполняются на высокопроизводительных процессорах, загрузка которых достаточно равномерная, но скорость обмена данными низкая, основная часть времени будет тратиться впустую на ожидание информации, необходимой для дальнейшей работы данного процессора. Рассматриваемые парадигмы программирования различаются методами решения этих двух основных проблем. Разберем более подробно параллелизм данных и параллелизм задач.

Параллелизм данных

Основная идея подхода, основанного на параллелизме данных, заключается в том, что одна операция выполняется сразу над всеми элементами массива данных. Различные фрагменты такого массива обрабатываются на векторном процессоре или на разных процессорах параллельной машины. Распределением данных между процессорами занимается программа. Векторизация или распараллеливание в этом случае чаще всего выполняется уже на этапе компиляции - перевода исходного текста программы в машинные команды. Роль программиста в этом случае обычно сводится к заданию опций векторной или параллельной оптимизации компилятору, директив параллельной компиляции, использованию специализированных языков для параллельных вычислений. Наиболее распространенными языками для параллельных вычислений являются Высокопроизводительный ФОРТРАН (High Performance FORTRAN) и параллельные версии языка С (это, например, С*). Более детальное описание рассматриваемого подхода к распараллеливанию содержит указание на следующие его основные особенности:

- обработкой данных управляет одна программа;
- пространство имен является глобальным, то есть для программиста существует одна единственная память, а детали структуры данных, доступа к памяти и межпроцессорного обмена данными от него скрыты;
- слабая синхронизация вычислений на параллельных процессорах, т.е. выполнение команд на разных процессорах происходит, как правило, независимо и только лишь иногда производится согласование выполнения циклов или других программных конст-

рукций - их синхронизация. Каждый процессор выполняет один и тот же фрагмент программы, но нет гарантии, что в заданный момент времени на всех процессорах выполняется одна и та же машинная команда;

- параллельные операции над элементами массива выполняются одновременно на всех доступных данной программе процессорах.

Таким образом, видно, что в рамках данного подхода от программиста не требуется больших усилий по векторизации или распараллеливанию вычислений. Даже при программировании сложных вычислительных алгоритмов можно использовать библиотеки подпрограмм, специально разработанных с учетом конкретной архитектуры компьютера и оптимизированных для этой архитектуры. Подход, основанный на параллелизме данных, базируется на использовании при разработке программ базового набора операций:

- операции управления данными;
- операции над массивами в целом и их фрагментами;
- условные операции;
- операции приведения;
- операции сдвига;
- операции сканирования;
- операции, связанные с пересылкой данных.

Рассмотрим эти базовые наборы операций.

Управление данными. В определенных ситуациях возникает необходимость в управлении распределением данных между процессорами. Это может потребоваться, например, для обеспечения равномерной загрузки процессоров. Чем более равномерно загружены работой процессоры, тем более эффективной будет работа компьютера.

Операции над массивами. Аргументами таких операций являются массивы в целом или их фрагменты (сечения), при этом данная операция применяется одновременно (параллельно) ко всем элементам массива. Примерами операций такого типа являются вычисление поэлементной суммы массивов, умножение элементов массива на скалярный или векторный множитель и т.д. Операции могут быть и более сложными - вычисление функций от массива, например.

Условные операции. Эти операции могут выполняться лишь над теми элементами массива, которые удовлетворяют какому-то определенному условию. В сеточных методах это может быть четный или нечетный номер строки (столбца) сетки или неравенство нулю элементов матрицы.

Операции приведения. Операции приведения применяются ко всем элементам массива (или его сечения), а результатом является одно единственное значение, например, сумма элементов массива или максимальное значение его элементов.

Операции сдвига. Для эффективной реализации некоторых параллельных алгоритмов требуются операции сдвига массивов. Примерами служат алгоритмы обработки изображений, конечно-разностные алгоритмы и некоторые другие.

Операции сканирования. Операции сканирования еще называются префиксными/суффиксными операциями. Префиксная операция, например, суммирование выполняется следующим образом. Элементы массива суммируются последовательно, а результат очередного суммирования заносится в очередную ячейку нового, результирующего массива, причем номер этой ячейки совпадает с числом просуммированных элементов исходного массива.

Операции пересылки данных. Это, например, операции пересылки данных между массивами разной формы (то есть имеющими разную размерность и разную протяженность по каждому измерению) и некоторые другие.

При программировании на основе параллелизма данных часто используются специализированные языки - CM FORTRAN, C*, FORTRAN+, MPP FORTRAN, Vienna FORTRAN, а также HIGH PERFORMANCE FORTRAN (HPF).

Параллелизм задач

Стиль программирования, основанный на параллелизме задач подразумевает, что вычислительная задача разбивается на несколько относительно самостоятельных подзадач и каждый процессор загружается своей собственной подзадачей. Компьютер при этом представляет собой MIMD - машину. Аббревиатура MIMD обозначает в известной классификации архитектур ЭВМ компьютер, выполняющий одновременно множество различных операций над множеством, вообще говоря, различных и разнотипных данных. Для каждой подзадачи пишется своя собственная программа на обычном языке программирования, обычно это ФОРТРАН или С. Чем больше подзадач, тем большее число процессоров можно использовать, тем большей эффективности можно добиться. Важно то, что все эти программы должны обмениваться результатами своей работы, практически такой обмен осуществляется вызовом процедур специализированной библиотеки. Программист при этом может контролировать распределение данных между процессорами и подзадачами и обмен данными. Очевидно, что в этом случае требуется определенная работа для того, чтобы обеспечить эффективное совместное выполнение различных программ. По сравнению с подходом, основанным на параллелизме данных, данный подход более трудоемкий, с ним связаны следующие проблемы:

- повышенная трудоемкость разработки программы и ее отладки;
- на программиста ложится вся ответственность за равномерную загрузку процессоров параллельного компьютера;
- программисту приходится минимизировать обмен данными между задачами, так как пересылка данных - наиболее "времяемкий" процесс;
- повышенная опасность возникновения тупиковых ситуаций, когда отправленная одной программой посылка с данными не приходит к месту назначения.

Привлекательными особенностями данного подхода являются большая гибкость и большая свобода, предоставляемая программисту в разработке программы, эффективно использующей ресурсы параллельного компьютера и, как следствие, возможность достижения максимального быстродействия. Примерами специализированных библиотек являются библиотеки MPI (Message Passing Interface) и PVM (Parallel Virtual Machines). Эти библиотеки являются свободно распространяемыми и существуют в исходных кодах. Библиотека MPI разработана в Аргоннской Национальной Лаборатории (США), а PVM - разработка Окриджской Национальной Лаборатории, университетов штата Теннесси и Эмори (Атланта).

Особенности организации MPI

MPI – это большая библиотека функций для передачи сообщений, которая позволяет программисту преобразовать свою последовательную программу в программу, которая будет полностью использовать параллельную архитектуру используемой вычислительной системы. MPI предоставляет программисту единый механизм взаимодействия ветвей внутри параллельного приложения независимо от машинной архитектуры (однопроцессорные / многопроцессорные с общей памятью / раздельной памятью), взаимного расположения ветвей (на одном процессоре / на разных процессорах).

Программа, использующая MPI, легче отлаживается и быстрее переносится на другие платформы. Минимально в состав MPI входят библиотека программирования (заголовочные и библиотечные файлы для языков С, С++ и Фортран) и загрузчик приложений.

Для MPI необходимо создавать приложения, *содержащие код всех вервей сразу*. MPI-загрузчиком запускается *указываемое количество экземпляров программы*. Каждый экземпляр *определяет свой порядковый номер в запущенном коллективе и в зависимости от этого номера и размера коллектива выполняет ту или иную ветвь алгоритма*. Такая модель параллелизма называется Single Program/Multiple Data (SPMD) и является частным случаем модели Multiple Instruction/Multiple Data (MIMD). Каждая ветвь имеет пространство данных, полностью изолированное от других ветвей. Обмениваются данными ветви только в виде сообщений MPI. Все ветви запускаются загрузчиком одновременно. Количество ветвей фиксировано – это означает, что в ходе работы порождение новых вервей невозможно.

Разные MPI-процессы могут выполняться как на разных процессорах, так и на одном и том же – для MPI-программы это роли не играет, поскольку в обоих случаях механизм обмена данными одинаков. Процессы обмениваются друг с другом данными в виде *сообщений*. Сообщения проходят под *идентификаторами*, которые позволяют программе и библиотеке связи отличать их друг от друга. Для совместного проведения тех или иных расчетов процессы внутри приложения объединяются в *группы*. Каждый процесс может узнать у библиотеки связи свой номер внутри группы, и, в зависимости от номера, приступает к выполнению соответствующей части расчетов. MPI-ветвь запускается и работает как обычный процесс, связанный через MPI с остальными процессами, входящими в приложение. В остальном процессы следует считать изолированными друг от друга – у них разные области кода, стека и данных.

Особенностью MPI является введение понятия *области связи (communication domains)*. При запуске приложения все процессы помещаются в создаваемую для приложения общую область связи. При необходимости они могут создавать новые области связи на базе существующих. Все области связи имеют независимую друг от друга нумерацию процессов. Программе пользователя в распоряжение предоставляется *коммуникатор* – описатель области связи. Многие функции MPI имеют среди входных аргументов коммуникатор, который ограничивает сферу их действия той областью связи, к которой он прикреплен. Для одной области связи может существовать несколько коммуникаторов таким образом, что приложение будет работать с ней как с несколькими разными областями. Так, в исходных текстах примеров для MPI часто используется идентификатор `MPI_COMM_WORLD`. Это название коммуникатора, создаваемого библиотекой автоматически. Он описывает стартовую область связи, объединяющую все процессы приложения. Далее в материале рассмотрены наиболее употребительные функции MPI.

2. НАИБОЛЕЕ ОБЩИЕ ФУНКЦИИ MPI И ПРАВИЛА ИХ ИСПОЛЬЗОВАНИЯ

Существует несколько категорий функций:

- *блокирующие*;
- *локальные*;
- *коллективные*.

Блокирующие – останавливают (блокируют) выполнение процесса до тех пор, пока производимая ими операция не будет выполнена. *Неблокирующие* функции возвращают управление немедленно, а выполнение операции продолжается в фоновом режиме; за завершением операции надо проследить особо. Неплокирующие функции возвращают *квитанции (requests)*, которые погашаются при завершении. До погашения квитанции с переменными и массивами, которые были аргументами не блокирующей функции, ниче-

го делать нельзя. *Локальные* функции не иницируют пересылку данных между ветвями. Большинство информационных функций является локальными, т.к. копии системных данных уже хранятся в каждой ветви. Например, рассматриваемые ниже функция передачи **MPI_Send** и функция синхронизации **MPI_Barrier** не являются локальными, поскольку производят пересылку. Следует заметить, что, к примеру, функция приема **MPI_Recv** (парная для **MPI_Send**) является локальной: она всего лишь пассивно ждет поступления данных, ничего не пытаясь сообщить другим ветвям. *Коллективные* – должны быть вызваны всеми ветвями–абонентами того коммуникатора, который передается им в качестве аргумента. Несоблюдение для них этого правила приводит к ошибкам на стадии выполнения программы [5].

2.1. Правила использования идентификаторов MPI

Все идентификаторы начинаются с префикса "MPI_". Это правило без исключений. Не рекомендуется заводить пользовательские идентификаторы, начинающиеся с этой приставки, а также с приставок "MPID_", "MPIR_" и "PMPI_", которые используются в служебных целях. Если идентификатор сконструирован из нескольких слов, слова в нем разделяются подчеркиками: **MPI_Get_count**, **MPI_Comm_rank**. Иногда, однако, разделитель не используется: **MPI_Sendrecv**, **MPI_Alltoall**. Порядок слов в составном идентификаторе выбирается по принципу "от общего к частному": сначала префикс "MPI_", потом название категории (**Type**, **Comm**, **Group**, **Attr**, **Errhandler** и т.д.), потом название операции (**MPI_Errhandler_create**, **MPI_Errhandler_set**,...). Наиболее часто употребляемые функции выпадают из этой схемы: они имеют "анти-методические", но короткие и стереотипные названия, например **MPI_Barrier**, или **MPI_Unpack**. Имена констант (и неизменяемых пользователем переменных) записываются полностью заглавными буквами: **MPI_COMM_WORLD**, **MPI_FLOAT**. В именах функций первая за префиксом буква – заглавная, остальные маленькие: **MPI_Send**, **MPI_Comm_size** [4].

Существует набор функций, которые используются в любом, даже самом коротком приложении MPI. Занимаются они не столько собственно передачей данных, сколько ее обеспечением. Ниже рассматривается ряд наиболее употребимых функций этого класса.

2.2. Подпрограммы управления средой MPI

Первое, что параллельная программа должна делать в течение времени выполнения, состоит в том, чтобы создать параллельную среду. Это означает, что она резервирует и устанавливает N узлов, на которых программа должна выполняться, и инициализирует MPI среду. Количество узлов (процессов) N входит в программу как системная переменная. Ниже в подразделе приведены наиболее важные из них, используемые практически в любом приложении MPI.

int MPI_Init(int argc, char *argv[])

Данная функция обеспечивает инициализацию библиотеки. Является одной из первых инструкций в функции **main** (главной функции приложения). Она получает адреса аргументов, стандартно получаемых самой **main** от операционной системы и хранящих параметры командной строки.

int MPI_Finalize()

Нормальное закрытие библиотеки. Никакая другая MPI функция не может быть вызвана после этого. Настоятельно рекомендуется не забывать вписывать эту инструкцию перед возвращением из программы, т.е.:

- перед вызовом стандартной функции языка C - **exit** ;
- перед каждым после **MPI_Init** оператором **return** в функции **main**;
- если функции **main** назначен тип **void**, и она не заканчивается оператором **return**, то **MPI_Finalize()** следует поставить в конец **main**.

Пример 1 демонстрирует правила применения описанных функций при организации MPI-приложения.

```
Пример 1
#include "mpi.h"
#include <stdio.h>
/* mpi.h обеспечивает основные определения и типы MPI */
int main(int argc, char *argv [])
{
    MPI_Init(&argc, &argv);
    printf("Hello world\n");
    MPI_Finalize();
    return 0;
}
```

int MPI_Abort (MPI_Comm comm, int error)

Вызов **MPI_Abort** из любой задачи принудительно завершает работу ВСЕХ задач, подсоединенных к заданной области связи. Если указан описатель области связи **comm** в виде **MPI_COMM_WORLD**, будет завершено все приложение (все его задачи) целиком, что, по-видимому, и является наиболее правильным решением. Если неизвестно, как охарактеризовать ошибку **error** в классификации MPI, рекомендуется использовать код ошибки **MPI_ERR_OTHER**.

Следующие две информационные функции сообщают размер группы (т.е. общее количество задач, подсоединенных к ее области связи) и порядковый номер вызывающей задачи.

int MPI_Comm_size (MPI_Comm comm, int *size)

Число процессов возвращает функция **MPI_Comm_size**. **size** – это число всех процессов в пределах некоторой группы, названной **comm**. Обычно **comm** является предопределенной коммуникатором **MPI_COMM_WORLD**, который включает все процессы в прикладную программу MPI.

int MPI_Comm_rank (MPI_Comm comm, int *rank)

Каждый процесс характеризуется собственным целочисленным идентификатором, называемым рангом (**rank**). Ранги непрерывны и начинаются с нуля и заканчиваются **size-1**. Процесс с нулевым рангом обычно называется **ГЛАВНЫМ** или **MASTER** процессом. Функция **MPI_Comm_rank** возвращает ранг вызываемого процесса. Пример 2 демонстрирует использование **MPI_Comm_size** и **MPI_Comm_rank**.

```
Пример 2
#include "mpi.h"
#include <stdio.h>
int main(int argc, char *argv [])
{
    int rank, size;
    MPI_Init(&argc, &argv);
```

```

MPI_Comm_rank(MPI_COMM_WORLD, &rank);
MPI_Comm_size(MPI_COMM_WORLD, &size);
printf("Hello world! I'm %d of %d\n",rank, size);
MPI_Finalize();
return 0;
}

```

```
double MPI_Wtime()
```

Функция возвращает затраченное время (в секундах с двойной точностью) на вызов процесса. *Эта функция полезна, чтобы проверить время выполнения программы.* Пример 3 показывает, как использовать приведенные функции.

Пример 3

```

#include "mpi.h"
#include <stdio.h>
int main(int argc, char *argv [])
{
    int numtasks, rank, rc;
    rc = MPI_Init(&argc, &argv);
    if (rc!= 0)
    {
        printf (" Ошибка,при запуске MPI программы ");
        printf(".Завершение\n ");
        MPI_Finalize();
    }
    MPI_Comm_size(MPI_COMM_WORLD, &numtasks);
    MPI_Comm_rank(MPI_COMM_WORLD, &rank);
    printf(" Число задач =%d Мой ранг =%d\n",numtasks,rank);
    printf(" Время начала: %f \n ", MPI_Wtime());

    /***** делает некоторую работу *****/

    printf(" Время конца: %f \n ", MPI_Wtime());
    MPI_Finalize();
    return 0;
}

```

В языке программирования C все MPI-подпрограммы после завершения работы возвращают целое число. Если возвращаемое значение ноль – успешное завершение работы, в противном случае – ненулевое значение. Эта информация может использоваться для обработки ошибок, как в примере 3, рассмотренном выше.

2.3. Процедуры MPI передачи сообщений

Связь между задачами возможна через многие MPI подпрограммы. Здесь внимание сосредоточено на трех подпрограммах, которые являются наиболее полезными для разработки параллельных приложений.

Функция **MPI_Send** рассылает данные из буфера **buf**, количество данных **count**, тип – **datatype**. Ниже приведен синтаксис этой функции.

```
int MPI_Send (void *buf, int count, MPI_Datatype datatype, int dest, int tag,
MPI_Comm comm)
```

Параметры:

- **buf** – адрес буфера с информацией;
- **count** – количество элементов в буфере;
- **datatype** – тип элемента в буфере;
- **dest** – ранг процесса, которому посылаются данные;
- **tag** – таг сообщения;
- **comm** – дескриптор.

int MPI_Recv (void *buf, int count, MPI_Datatype datatype, int source, int tag, MPI_Comm comm, MPI_Status *status)

Функция **MPI_Recv** получает данные.

Параметры:

- **buf** – адрес буфера с информацией;
- **count** – максимальное количество элементов в буфере;
- **datatype** – тип элемента в буфере;
- **tag** – таг сообщения;
- **comm** – дескриптор;
- **status** – объект статуса;
- **source** – ранг процесса, который посылает сообщение.

Параметр **dest (source)** определяет процесс, которому должно быть доставлено (из которого отправлено) сообщение и определяется как ранг процесса, который получает (отправляет) сообщение. Каждое сообщение помечается своей уникальной целочисленной отметкой (**tag**). Параметр **tag** опознает сообщение и должен соответствовать одной из получаемых задач. Для получателя символ **MPI_ANY_TAG** может использоваться, чтобы получить любое сообщение независимо от его отметки (**tag**). Наконец, операция **status** указывает на источник и отметку полученного сообщения. В Си этот параметр обозначает указатель на структуру **MPI_STATUS (stat. MPI_SOURCE, stat. MPI_TAG)**.

Следует заметить, что параметр **count** содержит максимальное количество элементов в буфере. Его значение можно определить с помощью **MPI_Get_count**.

Все типы в MPI predetermined. Наиболее употребимые из них приведены в табл. 1.

Таблица 1 – Предопределенные типы данных в MPI и C/C++

Тип данных MPI	Тип данных C/C++
MPI_CHAR	signed char
MPI_SHORT	signed short int
MPI_INT	signed int
MPI_LONG	signed long int
MPI_UNSIGNED_CHAR	unsigned char
MPI_UNSIGNED_SHORT	unsigned short int
MPI_UNSIGNED	unsigned int
MPI_UNSIGNED_LONG	unsigned long int
MPI_FLOAT	float
MPI_DOUBLE	double
MPI_LONG_DOUBLE	long double
MPI_PACKED	

Последний тип **MPI_PACKED** не соответствуют стандартному типу языка C. Правила его использования описаны далее.

Замечание: все MPI функции (за исключением MPI_Wtime и MPI_Wtick) возвращают информацию об ошибках. В функциях системы программирования C – это возвращаемое значение функции. Перед тем, как функция завершит свою работу, вызывается текущий обработчик ошибок. По умолчанию он прекращает работу этой функции. Значение обработчика ошибок может быть изменено в MPI_Errhandler_set. Значения, которые может приобретать обработчик ошибок, сведены в табл. 2.

Таблица 2 – Коды ошибок обработчика ошибок MPI

Код ошибки	Значение
MPI_SUCCESS	Нет ошибок. MPI функция завершилась успешно
MPI_ERR_COMM	Недопустимый коммуникатор. В вызове необходимо использовать нулевой коммуникатор.
MPI_ERR_COUNT	Недопустимый параметр count. Параметр count должен быть положительным или нулевым.
MPI_ERR_TYPE	Неправильный тип параметра.
MPI_ERR_TAG	Неправильный параметр тега. Теги должны быть положительными. В функциях MPI_Recv, MPI_Irecv, MPI_Sendrecv, и т.п. они могут принимать значение MPI_ANY_TAG. Максимальное значение тега можно получить через MPI_TAG_UB.
MPI_ERR_RANK	Недопустимое значение ранга. Ранг должен находиться в границах от 0 до size-1 (size – размер коммуникатора). В функциях MPI_Recv, MPI_Irecv, MPI_Sendrecv, и т.п. он может принимать значение MPI_ANY_SOURCE.

Пример 4 показывает использование MPI_Send и MPI_Recv. Приведенная программа берет данные нулевого процесса и рассылает их всем остальным процессам по кругу. Это означает, что процесс i должен получить данные от процесса $i-1$ и переслать их процессу $i+1$.

Пример 4

```
#include <stdio.h>
#include "mpi.h"
int main(int argc, char *argv [])
{
    int rank, value, size;
    MPI_Status status;
    MPI_Init(&argc, &argv);
    MPI_Comm_rank(MPI_COMM_WORLD, &rank);
    MPI_Comm_size(MPI_COMM_WORLD, &size);
    do {
        if (rank == 0)
        {
            scanf("%d", &value);
            MPI_Send(&value, 1, MPI_INT, rank + 1, 0, MPI_COMM_WORLD);
        }
        else
        {
            MPI_Recv(&value, 1, MPI_INT, rank - 1, 0, MPI_COMM_WORLD, &status);
            if (rank < size - 1)

```

```

        MPI_Send(&value, 1, MPI_INT, rank + 1, 0, MPI_COMM_WORLD);
    }
    printf("Process %d got %d\n", rank, value);
} while (value >= 0);
MPI_Finalize();
return 0;
}

```

Рассмотрим еще одну программу с использованием этих функций (пример 5). Здесь проверяется, правильно ли рассылаются и получаются сообщения. В этой программе все процессы (кроме нулевого) посылают 3 сообщения нулевому процессу. Нулевой процесс печатает это сообщение как только он его получает (используем `MPI_ANY_SOURCE` и `MPI_ANY_TAG` в `MPI_Recv`).

```

Пример 5
#include "mpi.h"
#include <stdio.h>>
int main(int argc, char *argv [])
{
    int rank, size, i, buff[1];
    MPI_Status status;
    MPI_Init( &argc, &argv );
    MPI_Comm_rank( MPI_COMM_WORLD, &rank );
    MPI_Comm_size( MPI_COMM_WORLD, &size );
    if (rank == 0)
    {
        for (i=0; i<100*(size-1); i++)
        {
            MPI_Recv( buff, 1, MPI_INT, MPI_ANY_SOURCE,
                    MPI_ANY_TAG, MPI_COMM_WORLD, &status );
            printf( "Msg from %d with tag %d\n",
status.MPI_SOURCE, status.MPI_TAG );
        }
    }
    else
    {
        for (i=0; i<100; i++)
            MPI_Send( buff, 1, MPI_INT, 0, i, MPI_COMM_WORLD );
    }
    MPI_Finalize();
    return 0;
}

```

`int MPI_Bcast (void *buf, int count, MPI_Datatype datatype, int root, MPI_Comm comm)`

Функция `MPI_Bcast` пересылает информацию с процесса `root` ко всем остальным.

Параметры:

- `buf` – адрес буфера с информацией;
- `count` – количество элементов в буфере;
- `datatype` – тип элемента в буфере;
- `root` – ранг `root` процесса;
- `comm` – дескриптор.

Здесь **root** – это ранг процесса, который рассылает данные. Часто требуется, чтобы один из процессов читал данные с клавиатуры или командной строки, а потом рассылал эту информацию всем остальным процессам.

Рассмотрим программу, которая читает целое число, вводимое пользователем, и рассылает его остальным процессам (пример 6). Каждый процесс должен напечатать свой ранг и значение, которое он получил. Значения вводятся, пока не будет введено отрицательное число.

Пример 6

```
#include <stdio.h>
#include "mpi.h"
```

```
int main(int argc, char *argv [])
{
    int rank, value;
    MPI_Init( &argc, &argv );

    MPI_Comm_rank( MPI_COMM_WORLD, &rank );
    do {
        if (rank == 0)
            scanf( "%d", &value );
        MPI_Bcast( &value, 1, MPI_INT, 0, MPI_COMM_WORLD );
        printf( "Process %d got %d\n", rank, value );
    } while (value >= 0);
    MPI_Finalize( );
    return 0;
}
```

```
int MPI_Reduce ( void *sendbuf, void *recvbuf, int count, MPI_Datatype datatype,
MPI_Op op, int root, MPI_Comm comm )
```

С командой **MPI_Reduce** узел **root** собирает данные от всех узлов, включая себя и применяет к ним операцию **op**.

Параметры:

- **sendbuf** – адрес буфера с информацией;
- **count** – количество элементов в буфере;
- **datatype** – тип элемента в буфере;
- **op** – операция;
- **root** – ранг главного процесса;
- **recvbuf** – адрес буфера, который будет принимать данные;
- **comm** – дескриптор.

sendbuf содержит данные, которые должны быть посланы, а **recvbuf** получает их. Операцией **op** (operation) выполняется заданная операция над данными. Наиболее общие операции predefinedены как:

- **MPI_MAX** – максимум;
- **MPI_MIN** – минимум;
- **MPI_SUM** – суммирование;
- **MPI_PROD** – программа.

Обычно процесс сбора – MASTER процесс, т.е процесс с нулевым рангом.

Рассмотрим пример 7, в котором вычисляется значение π . Подсчитывается интеграл $4/(1+x^2)$ в промежутке от $-1/2$ и $1/2$. Алгоритм расчетов следующий: интеграл ап-

проксимируется суммой n интервалов. Аппроксимация интеграла на каждом интервале – $(1/n) \cdot 4/(1+x^2)$. Главный процесс (ранг 0) делает запрос на введения количества интервалов. Далее он рассылает это число всем процессам. Каждый процесс складывает n интервалов $(x=-1/2+rank/n, -1/2+rank/n+size/n, \dots)$. В конце суммы, вычисляемые каждым процессом, складываются вместе.

Пример 7

```
#include "mpi.h"
#include <stdio.h>
int main(int argc, char *argv [])
{
    int done = 0, n, myid, numprocs, i;
    double PI25DT = 3.141592653589793238462643;
    double mypi, pi, h, sum, x;
    MPI_Init(&argc,&argv);
    MPI_Comm_size(MPI_COMM_WORLD,&numprocs);
    MPI_Comm_rank(MPI_COMM_WORLD,&myid);
    while (!done)
    {
        if (myid == 0)
        {
            printf("Enter the number of intervals:(0 quits) ");
            scanf("%d",&n);
        }
        MPI_Bcast(&n, 1, MPI_INT, 0, MPI_COMM_WORLD);
        if (n == 0) break;
        h = 1.0 / (double) n;
        sum = 0.0;
        for (i = myid + 1; i <= n; i += numprocs)
        {
            x = h * ((double)i - 0.5);
            sum += 4.0 / (1.0 + x*x);
        }
        mypi = h * sum;
        MPI_Reduce(&mypi, &pi, 1, MPI_DOUBLE, MPI_SUM, 0, MPI_COMM_WORLD);
        if (myid == 0)
            printf("pi is approximately %.16f, Error is %.16f\n", pi, fabs(pi - PI25DT));
    }
    MPI_Finalize();
    return 0;
}

int MPI_Gather( void *sbuf, int scount, MPI_Datatype stype, void *rbuf, int rcount,
MPI_Datatype rtype, int dest, MPI_Comm comm)
```

Функция **MPI_Gather** собирает в приемный буфер задачи **dest** передающие буфера остальных задач.

Параметры:

- **sbuf** - адрес начала буфера послылки;
- **scount** - число элементов в посылаемом сообщении;
- **stype** - тип элементов отсылаемого сообщения;

- **rbuf** - адрес начала буфера сборки данных;
- **rcount** - число элементов в принимаемом сообщении;
- **rtype** - тип элементов принимаемого сообщения;
- **dest** - номер процесса, на котором происходит сборка данных;
- **comm** - идентификатор группы.

int MPI_Barrier(MPI_Comm comm)

Является функцией синхронизации – останавливает выполнение вызвавшей ее задачи до тех пор, пока не будет вызвана из всех остальных задач, подсоединенных к указываемому коммуникатору. Гарантирует, что к выполнению следующей за **MPI_Barrier** инструкции каждая задача приступит одновременно с остальными. Данная функция является единственной, вызовами которой гарантированно синхронизируется во времени выполнение различных ветвей. Некоторые другие коллективные функции в зависимости от реализации могут обладать, а могут и не обладать свойством одновременно возвращать управление всем ветвям. Однако для них это свойство является побочным и необязательным. Поэтому, если в программе нужна синхронность, необходимо использовать только **MPI_Barrier**.

int MPI_Address(void *location, MPI_Aint *address)

Получает адрес параметра в памяти (**address**). Во многих системах адрес, возвращаемый этой функцией, аналогичен оператору **&** в Си.

int MPI_Type_Struct (int count, int blocklens, MPI_Aint indices, MPI_Datatype old_types, MPI_Datatype *newtype)

Создает структурный тип данных

int MPI_Type_Commit (MPI_datatype *datatype)

Передает тип данных.

int MPI_Datatype_free (MPI_Datatype *datatype)

Освобождает тип данных.

Рассмотрим в примере 8 использование 4 последних функций. В программе примера процессу 0 передаются целое и действительное числа. Из них создается структура данных, которая функцией **MPI_Bcast** рассылается всем остальным процессам. Ввод завершается при введении отрицательного целого.

Пример 8

```
#include <stdio.h>
#include "mpi.h"
int main(int argc, char *argv [])
{
    int rank;
    struct { int a; double b } value;
    MPI_Datatype mystruct;
    int blocklens[2];
    MPI_Aint indices[2];
    MPI_Datatype old_types[2];
    MPI_Init( &argc, &argv );
    MPI_Comm_rank( MPI_COMM_WORLD, &rank );
```

```

/* По одному значению каждого типа */
blocklens[0] = 1;
blocklens[1] = 1;
/* Типы параметров */
old_types[0] = MPI_INT;
old_types[1] = MPI_DOUBLE;

/* Расположение каждого элемента */
MPI_Address( &value.a, &indices[0] );
MPI_Address( &value.b, &indices[1] );
/* Делает зависимыми */
indices[1] = indices[1] - indices[0];
indices[0] = 0;
MPI_Type_struct( 2, blocklens, indices, old_types, &mystruct );
MPI_Type_commit( &mystruct );
do {
    if (rank == 0)
        scanf( "%d %lf", &value.a, &value.b );
        MPI_Bcast( &value, 1, mystruct, 0, MPI_COMM_WORLD );
        printf( "Process %d got %d and %lf\n", rank, value.a, value.b );
    } while (value.a >= 0);

/* Удаление типа */
MPI_Type_free( &mystruct );
MPI_Finalize( );
return 0;
}

```

int MPI_Pack (void *inbuf, int incount, MPI_Datatype datatype, void *outbuf, int outcount, int *position, MPI_Comm comm)

Упаковывает тип данных в непрерывную область памяти.

Параметры:

- 1) входные
 - **inbuf** – начало буфера;
 - **incount** – количество вводимых элементов;
 - **datatype** – тип вводимых элементов;
 - **outcount** – выходной размер буфера (в байтах);
 - **position** – текущая позиция в буфере (в байтах);
 - **comm** – коммуникатор для упакованных сообщений;
- 2) выходные
 - **outbuf** – конец буфера.

int MPI_Unpack (void *inbuf, int insize, int *position, void *outbuf, int outcount, MPI_Datatype datatype, MPI_Comm comm)

Распаковывает тип данных.

Параметры:

- 1) входные
 - **inbuf** – начало буфера;
 - **insize** – размер буфера (в байтах);
 - **position** – текущая позиция в буфере (в байтах);

- **outcount** – количество элементов, что должны быть распакованы;
 - **datatype** – тип выходных элементов;
 - **comm** – коммуникатор для упакованных данных;
- 2) выходные
- **outbuf** – конец буфера.

Рассмотрим предыдущую программу с использованием двух последних функций в примере 9. Используем **MPI_Pack** для упаковки данных в буфер (для простоты используем `packbuf[100]`). Следует заметить, что **MPI_Bcast**, в отличие от **MPI_Send/MPI_Recv**, требует, чтобы одинаковое количество данных было послано и получено. Таким образом, необходимо удостовериться, что все процессы имеют одно и то же значение параметра **count** в **MPI_Bcast**.

Пример 9

```
#include <stdio.h>
#include "mpi.h"
int main(int argc, char *argv [])
{
    int rank;
    int packsize, position;
    int a;
    double b;
    char packbuf[100];
    MPI_Init( &argc, &argv );
    MPI_Comm_rank( MPI_COMM_WORLD, &rank );
    do {
        if (rank == 0)
        {
            scanf( "%d %lf", &a, &b );
            packsize = 0;
            MPI_Pack( &a, 1, MPI_INT, packbuf, 100, &packsize,
                MPI_COMM_WORLD );
            MPI_Pack( &b, 1, MPI_DOUBLE, packbuf, 100, &packsize,
                MPI_COMM_WORLD );
        }
        MPI_Bcast( &packsize, 1, MPI_INT, 0, MPI_COMM_WORLD );
        MPI_Bcast(packbuf, packsize, MPI_PACKED, 0, MPI_COMM_WORLD);
        if (rank != 0)
        {
            position = 0;
            MPI_Unpack( packbuf, packsize, &position, &a, 1, MPI_INT,
                MPI_COMM_WORLD );
            MPI_Unpack( packbuf, packsize, &position, &b, 1, MPI_DOUBLE,
                MPI_COMM_WORLD );
        }
        printf( "Process %d got %d and %lf\n", rank, a, b );
    } while (a >= 0);
    MPI_Finalize( );
    return 0;
}
```

3. ОСНОВНЫЕ ЭТАПЫ КУРСОВОГО ПРОЕКТИРОВАНИЯ

3.1. Название курсового проекта

Проектирование системы параллельной обработки данных с использованием MPI.

3.2. Цель курсового проектирования

3.2.1 Приобретение навыков по разработке и реализации параллельных алгоритмов для многокомпонентных систем обработки данных.

3.2.2 Разработка параллельных приложений с использованием интерфейса MPI.

3.2.3 Сравнительный анализ временных характеристик выполнения обработки данных.

3.3. Требуемые аппаратно-техническая база и программные средства

- рабочие станции класса Pentium (или выше) в составе ЛВС;
- ОС Windows 98/NT/2000;
- интерфейс параллельного программирования **MPI for Windows** версии 1.2 (или выше);
- система программирования **Borland C ++** версии 5 (или выше).

Для конфигурирования системы программирования необходимо выполнить следующие действия:

- установить (при необходимости) Borland C++ на рабочей станции;
- создать в Borland C ++ пользовательский файл проекта (при создании программ, использующих средства MPI, использовать консольные приложения);
- подключить MPI-библиотеку; указать пути к подключаемым файлам и библиотекам MPI.

Конфигурирование MPI-окружения и запуск приложения.

Для организации работы параллельного MPI-приложения необходимо сконфигурировать файл MPI-окружения **<имя_файла_приложения>.pg** и разместить его в каталоге приложения. При запуске программы происходит обращение к файлу с расширением **pg**, который должен иметь такое же имя, как и имя файла, содержащего код программы. В нем должно быть указано количество процессов, которые необходимо создать и адреса рабочих станций, на которых процессы должны быть созданы. Например, файл **test.pg** содержит следующую информацию:

```
local 3
c310_1 2 g:\bkssl\test.exe
```

Слово **local** означает, что указанные после него процессы будут созданы на той рабочей станции, на которой была запущена программа. При создании процессов на других рабочих станциях указывается адрес рабочей станции, количество создаваемых процессов, путь к каталогу, в котором располагается файл с кодом программы (вторая строка в приведенном примере).

Перед запуском на исполнение созданной программы необходимо запустить на исполнение файл загрузчика MPI-приложения (имеется в комплекте с MPI-библиотеками) в каждом вычислительном модуле (ВМ), используемом для организации параллельной обработки.

3.4. Исходные данные

Имеется многокомпонентная вычислительная система, состоящая из ВМ, каждый из которых имеет память для хранения обрабатываемых данных и результатов (в рамках курсового проектирования – это набор рабочих станций в составе локальной вычислительной сети). Известно, что время выполнения одной арифметической операции намного меньше, чем время передачи одного числа от ВМ к ВМ. Известно также, что выгоднее по времени передавать большие блоки данных, причем, чем больше пакет, тем лучше.

Дополнительно задаются следующие исходные данные в вариантах индивидуальных заданий на курсовое проектирование:

- описание задачи обработки данных (примерный перечень задач приведен в При-

ложении А; точная формулировка задачи осуществляется преподавателем на этапе формирования задания на курсовое проектирование):

- описание размерности решаемой задачи;
- количество рабочих станций (процессов), необходимых для реализации параллельного алгоритма.

Замечание: для выполнения раздела 4 курсового проекта (см. п.3.6) необходимо реализовать в программах средства для проведения исследований по оцениванию времени выполнения алгоритма с учетом и без учета межпроцессных пересылок MPI.

3.5. Порядок выполнения курсового проекта

1) на основе анализа варианта задания разработать последовательный алгоритм обработки;

2) разработать программную систему, реализующую последовательный алгоритм, используя язык программирования Borland C++;

3) изучить основы программирования задач с использованием интерфейса MPI;

4) выполнить анализ последовательного алгоритма с целью выделения независимых по данным и управлению фрагментов, обработку которых возможно организовывать в параллельном режиме. Составить варианты схем параллелизации, обосновать выбор одного из них для последующей реализации на основе MPI. *При выборе варианта крайне необходимо учитывать тот факт, что каждая межмодульная пересылка сопровождается значительными временными издержками, связанными с организацией канала пересылки. Следовательно, целесообразно минимизировать количество межмодульных пересылок и увеличивать объем пересылаемых данных для каждой пересылки.* Для выбранного варианта составить временную диаграмму этапов параллельной обработки и этапов межмодульного обмена;

5) разработать алгоритм, реализующий выбранную схему параллелизации;

6) на основе последовательной программы разработать программную систему, реализующую параллельный алгоритм, используя язык программирования Borland C++ и библиотеку WMPI. При этом, с целью анализа производительности программы, обеспечить систему средствами, позволяющими оценить реальное время обработки;

7) выполнить тестирование и рассчитать среднюю производительность разработанных программ с последовательной (λ_1) и параллельной (λ) обработкой на исходных данных заданной размерности. Для этого рассчитать средние значения времен выполнения процессов по результатам нескольких (не менее 10) экспериментов; при этом зафиксировать как наблюдаемые, так и средние значения в сводной таблице. По усредненным данным построить временную диаграмму этапов параллельной обработки и межмодульного (межпроцессного) обмена данными (Приложение Б);

8) на основе результатов предыдущего этапа рассчитать коэффициент увеличения производительности за счет параллелизации вычислений: $m = \lambda_p / \lambda_1$. Сделать выводы относительно эффективности разработанной схемы параллелизации.

3.6. Содержание пояснительной записки

Введение. Анализ задач проектирования.

1. Разработка и описание последовательного алгоритма и программной системы, реализующей последовательный алгоритм решения.

2. Разработка и обоснование варианта схемы параллелизации алгоритма.

3. Разработка программных модулей системы параллельной обработки данных с использованием MPI.

4. Тестирование и сравнительный анализ производительности программных систем с последовательной и параллельной обработкой. Построение временной диаграммы.

Заключение.

Список использованных источников

Приложения.

Требования к содержанию разделов пояснительной записки.

Во введении рассматриваются и анализируются (в краткой форме) цель и задачи курсового проекта, особенности прикладной задачи, требующей решения в процессе выполнения курсового проекта.

В первом разделе выполняется детальный анализ алгоритмов решения задачи, приводятся форматы исходных данных; анализируются особенности реализации алгоритмов обработки на языке программирования с учетом размерности исходных данных, размеров выделяемых буферов и других факторов, обуславливающих особенности реализуемых алгоритмов. Приводится схема алгоритма и ее детальное описание. Приводятся особенности реализации алгоритма на языке C++, описание ключевых процедур решения задачи.

Во втором разделе на основе анализа последовательного алгоритма должны быть предложены и детально описаны варианты схем параллелизации алгоритма с учетом имеющегося набора функций MPI; выполнен анализ вариантов с точки зрения заданного количества процессов, объема передаваемых данных между процессами, трудоемкостью параллелизуемых ветвей; обоснованно выбран, в качестве базовых, вариант схемы. Приводится выбранная схема алгоритма параллельной обработки.

В третьем разделе приводится детальное описание структуры системы, программных модулей системы параллельной обработки с использованием MPI, описание и особенности использования конкретных функций MPI с приведением точного размера и типа передаваемых данных между процессами; допускается вставлять в текст раздела фрагменты программы с комментариями. Разрабатывается и приводится схема ресурсов системы параллельной обработки.

В четвертом разделе детально описываются численные эксперименты по анализу временных характеристик выполнения приложения; должны быть приведены условия проведения исследований, формулы и результаты расчетов с комментариями. Численные данные желательно свести в таблицу. Особое внимание следует обратить на построение временной диаграммы, характеризующей основные результаты выполнения проекта.

В заключении кратко подводятся итоги результатам выполнения заданий курсового проекта.

3.7. Графический материал

- схема программы последовательной обработки;
- схемы программы параллельной обработки;
- схема работы системы параллельной обработки;
- схема ресурсов системы параллельной обработки.

Графический материал оформляется в соответствии ГОСТ 19.701-90 (ИСО 5807-85) «ЕСПД. Схемы алгоритмов, программ, данных и систем».

3.8. Приложения

- тексты программ последовательной и параллельной обработки;
- временная диаграмма этапов параллельной обработки и междомдульного обмена данными.

СПИСОК ЛИТЕРАТУРЫ

- 1 Корнеев В.В. Параллельные вычислительные системы. – М.: «Нолидж», 1999. – 320с.
- 2 В.В. Воеводин, Вл.В. Воеводин. Параллельные вычисления. – СПб.: «БНВ-Петербург», 2002. – 609с.
- 3 Поттс С., Монк Т.С. Borland C++ в примерах. – Мн.: «Попурри», 1996.
- 4 Страуструп Б. Язык программирования C++. – М.: «БИНОМ», 1999.

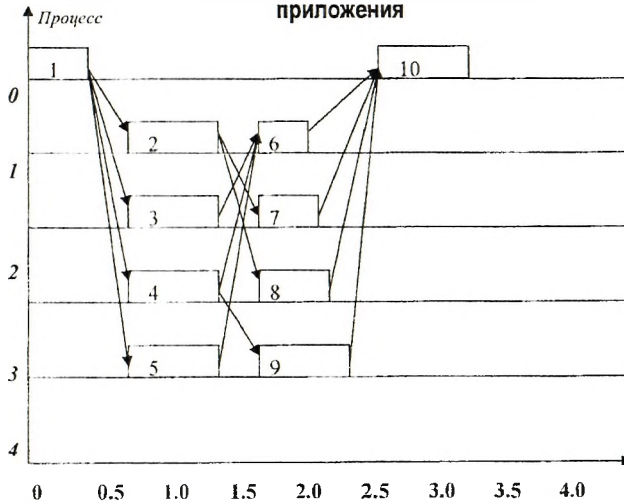
ПРИЛОЖЕНИЕ А

Примерный перечень классов задач для реализации системы параллельной обработки с использованием MPI

1. Задачи матрично векторной алгебры.
2. Решение систем линейных алгебраических уравнений.
3. Нейросетевые алгоритмы – моделирование алгоритмов функционирования и обучения многослойных нейронных сетей для различных задач обработки информации.
4. Обработка изображений – геометрические преобразования; алгоритмы фильтрации, сжатия.
5. Методы стеганографии.
6. Анализ криптостойкости алгоритмов шифрования и электронной подписи.
7. Формирование фотореалистичных изображений по алгоритмам трассировки путей.
8. Формирование фотореалистичных изображений по алгоритмам моделирования фотонов.
9. Решение задач оптимизации.
10. Реализация численных методов вычислительной математики.
11. Решение задач методом Монте-Карло (нейросетевые алгоритмы, задачи оптимизации, численные методы и др.).

ПРИЛОЖЕНИЕ Б

Обобщенный пример построения временной диаграммы исполнения MPI-приложения



Примечания:

1. Стрелками указаны межмодульные (межпроцессные) пересылки; над каждой пересылкой необходимо дополнительно указать объем передаваемых данных.
2. Прямоугольные области характеризуют этапы выполнения процессов. Все этапы должны быть перенумерованы согласно нумерации операционных блоков в схеме алгоритма программы параллельной обработки.
3. Построение диаграммы должно осуществляться **строго** в соответствии с временными характеристиками выполнения процессов и межмодульных (межпроцессных) пересылок при использовании исходных данных заданной размерности.

Учебное издание

Составители: Савицкий Юрий Викторович
Головко Владимир Адамович
Дунец Андрей Петрович

**ПРОЕКТИРОВАНИЕ СИСТЕМЫ ПАРАЛЛЕЛЬНОЙ
ОБРАБОТКИ ДАННЫХ С ИСПОЛЬЗОВАНИЕМ MPI**

МЕТОДИЧЕСКИЕ УКАЗАНИЯ

для выполнения курсового проекта по дисциплине
«Вычислительные комплексы, системы и сети»
для студентов специальности 40 02 01
«Вычислительные машины, системы и сети»

Ответственный за выпуск: Савицкий Ю.В.
Редактор: Строкач Т. В.
Корректор: Никитчик Е.В.
Компьютерная вёрстка: Кармаш Е.Л.

Подписано к печати 27.06.05 г. Формат 60×84 1/16. Усл. п. л. 1,395. Уч. изд. л. 1,5. Заказ № 7/2.
Тираж 120 экз. Отпечатано на ризографе Учреждения образования «Брестский государственный технический университет». 224017, г. Брест, ул. Московская, 267.