

## Заключение

Область применения данного решения может быть распространена на решение прикладных задач, связанных с расчётом точной скорости, траектории и места падения сводимых с орбиты космических объектов, отработавших свой срок (спутники различного назначения, мусор, оставшийся от пилотируемых станций, ступени разгонных блоков ракет), представляющих в настоящий момент серьёзную проблему для орбитальной навигации не только существующих автоматических спутников, международной космической станции, но и других планируемых и осуществляемых миссий.

### Список цитированных источников

1. Мещерский, И.В. Задачи по теоретической механике: учебное пособие. 49-е изд., стер. / Под ред. В.А. Пальмова, Д.Р. Меркина. – СПб.: Издательство «Лань», 2008. – 448 с.: ил. – (Учебник для вузов. Специальная литература).

2. Теоретическая механика. Динамика. Практикум: учеб. пособие: в 2 ч. / В.А. Акимов [и др.]; под общ. ред. проф. А.В. Чигарёва и доц. Н.И. Горбача. – Минск: Новое знание; М.: ЦУПЛ, 2010. – Ч. 1.: Динамика материальной точки. – 528 с.: ил.

УДК 517.9

## О ПРИБЛИЖЕНИИ НЕАВТНОМНЫХ СИСТЕМ ДИФФЕРЕНЦИАЛЬНЫХ УРАВНЕНИЙ В АЛГЕБРЕ НОВЫХ ОБОБЩЕННЫХ ФУНКЦИЙ

Жук А.И.

Брестский государственный технический университет, г. Брест

Рассмотрим следующую задачу Коши на отрезке  $T = [0; a] \subset R$ :

$$\dot{x}^i(t) = \sum_{j=1}^q f^{ij}(t, x(t)) L^j(t), \quad i = \overline{1, p} \quad (1)$$

$$x(0) = x_0, \quad (2)$$

где  $f^{ij}$   $i = \overline{1, p}$ ,  $j = \overline{1, q}$  – липшицевы функции,  $x(t) = [x^1(t), x^2(t), \dots, x^p(t)]$ ,  $x_0 \in R^p$ , а  $L^j(t)$ ,  $j = \overline{1, q}$  – функции ограниченной вариации на отрезке  $T$ . Без ограничения общности будем считать, что функции  $L^j(t)$ ,  $j = \overline{1, q}$  непрерывны справа,  $L^j(0) = L^j(0-) = 0$  и  $L^j(a-) = L^j(a)$ ,  $j = \overline{1, q}$ .

Таким образом, правая часть рассматриваемой системы содержит произведение обобщенных функций, которое однозначно не определено, и решение системы уравнений (1) зависит от подхода к трактовке этой системы. Основные подходы для исследования таких уравнений можно охарактеризовать следующим образом: переход к интегральному уравнению, где интеграл понимается в определенном смысле, аппроксимации исходного уравнения дифференциальными уравнениями с гладкими коэффициентами, формализация данной задачи в рамках теории обобщенных функций.

В работе [3] показано, что все указанные выше подходы можно охватить одним, связанным с вложением данной задачи в алгебру новых обобщенных функций и дальнейшим исследованием решений на ассоциированном уровне в этой алгебре. Отметим, что одномерный случай рассматривался в работе [2].

Напомним определение алгебры мнемофункций [3]. Пусть  $R$  – вещественная прямая. На множестве всех последовательностей из элементов  $R$  введем отношение эквивалентности следующим образом:  $(x_n) \sim (y_n)$ , если  $\exists n_0 \in N$ ,  $\forall n \geq n_0$ ,  $x_n = y_n$ , тогда

обобщенным числом назовем класс эквивалентности  $\tilde{x} = [(x_n)]$ . Множество обобщенных чисел обозначим  $\tilde{R}$ . Аналогично можно построить расширение  $\tilde{T}$  отрезка  $T = [0; a]$ . Выделим в  $\tilde{R}$  следующие подмножества:

$$H = \{\tilde{h} \in \tilde{R} : \tilde{h} = [(h_n)], h_n > 0, \forall n \in N, \lim_{n \rightarrow \infty} h_n = 0\},$$

$$I = \{\tilde{h} \in H : 1/n = o(h_n), h_n \rightarrow 0, \forall (h_n) \in \tilde{h}\},$$

$$S = \{\tilde{h} \in H : h_n = o(1/n), n \rightarrow \infty, \forall (h_n) \in \tilde{h}\}.$$

На множество всех последовательностей  $\{f_n\}$  таких, что  $f_n \in C^\infty(R)$ , введем отношение эквивалентности:  $(f_n) \sim (g_n)$ , если  $\exists n_1 \in N, \forall n \geq n_1, \forall x \in R, f_n(x) = g_n(x)$ . Класс эквивалентности  $[(f_n)]$  будем называть мнемофункцией [3] и обозначать  $\tilde{f}$ . Обозначим через  $G(R)$  множество всех мнемофункций, которое является алгеброй с покомпонентными операциями умножения и сложения. Алгебру мнемофункций вида  $\tilde{f}(\tilde{x}) = [(f_n(x_n))]$ , где  $\tilde{x} = [(x_n)] \in \tilde{R}$ , а  $[f_n(x)] \in G(R), \forall x \in R$ , обозначим как  $G(\tilde{R})$ . Определим на  $G(\tilde{T})$  обобщенный дифференциал

$$d_{\tilde{h}} \tilde{f}(\tilde{x}) = [(f_n(x+h_n) - f_n(x))], \tilde{x} = [(x)] \in \tilde{T}, \tilde{h} \in H.$$

Обобщенный дифференциал  $d_{\tilde{h}}$  назовем  $I$  – обобщенным ( $S$  – обобщенным) дифференциалом и будем обозначать  $d_{\tilde{h}}^I$  ( $d_{\tilde{h}}^S$ ), если  $\tilde{h} \in I$  ( $\tilde{h} \in S$ ).

Будем говорить, что мнемофункция  $\tilde{f} = [(f_n)]$  ассоциирует элемент  $f$  из топологического пространства  $\Omega$ , если последовательность  $\{f_n\}$  при  $n \rightarrow \infty$  сходится к  $f$  в топологии  $\Omega$ .

Заменяя обычные функции, присутствующие в (1), на соответствующие им новые обобщенные функции получим запись уравнения в дифференциалах в алгебре мнемофункций.

$$d_{\tilde{h}} \tilde{x}^i(\tilde{t}) = \sum_{j=1}^q \tilde{f}^{ij}(\tilde{t}, \tilde{x}(\tilde{t})) d_{\tilde{h}} \tilde{L}^j(\tilde{t}), \quad i = \overline{1, p} \quad (3)$$

с начальным условием  $\tilde{x}|_{[0, \tilde{h}]} = \tilde{x}^0$ , где  $\tilde{h} = [(h_n)] \in H, \tilde{a} = [(a)] \in T$  и  $\tilde{t} = [(t_n)] \in \tilde{T}, \tilde{x} = [(x_n(t))], \tilde{f} = [(f_n(x))], \tilde{x}^0 = [(x_n^0(t))], \tilde{L} = [(L_n(t))]$  и  $x_n^0 \rightarrow x(0)$ .

Наряду с задачей (3) с начальным условием  $\tilde{x}|_{[0, \tilde{h}]} = \tilde{x}^0$  рассмотрим системы уравнений с  $I$  – и  $S$  – обобщенными дифференциалами.

$$d_{\tilde{h}}^I \tilde{x}^i(\tilde{t}) = \sum_{j=1}^q \tilde{f}^{ij}(\tilde{t}, \tilde{x}(\tilde{t})) d_{\tilde{h}} \tilde{L}^j(\tilde{t}) \quad (4)$$

$$d_{\tilde{h}}^S \tilde{x}^i(\tilde{t}) = \sum_{j=1}^q \tilde{f}^{ij}(\tilde{t}, \tilde{x}(\tilde{t})) d_{\tilde{h}} \tilde{L}^j(\tilde{t}) \quad (5)$$

Будем говорить, что функция  $x$  является  $I$  – ассоциированным ( $S$  – ассоциированным) решением уравнения (3), если данная функция является ассоциированным решением задачи (4) ((5)).

Таким образом, под решением системы дифференциальных уравнений (1) будем понимать ассоциированное решение системы уравнений в дифференциалах (3), существование и единственность решения которой доказано в [1]. Везде далее будем полагать, что необременительные условия этой теоремы выполнены.

Если заменить в (3) каждую новую обобщенную функцию представителем класса ее определяющего, получим запись задачи (3) на уровне представителей

$$x_n^i(t+h_n) - x_n^i(t) = \sum_{j=1}^q f_n^{ij}(t, x_n(t)) [L_n^j(t+h_n) - L_n^j(t)], \quad i = \overline{1, p} \quad (6)$$

$$x_n(t)|_{[0, h_n]} = x_{n0}(t), \tag{7}$$

Здесь  $L_n^j(t) = (L^j * \rho_n)(t) = \int_0^{\frac{1}{n}} L^j(t+s)\rho_n(s)ds$ ,  $j = \overline{1, q}$ , где  $\rho_n(t) = n\rho(nt)$ ,  $\rho \geq 0$ ,

$supp(\rho) \subseteq [0,1]$ ,  $\int_0^1 \rho(s)ds = 1$ , а  $f_n = f * \tilde{\rho}_n$ , где  $\tilde{\rho}_n(x_0, x_1, \dots, x_p) = n^p \tilde{\rho}(nx_0, nx_1, \dots, nx_p)$ ,  $\tilde{\rho} \in C^\infty(R^{p+1})$ ,  $\tilde{\rho} \geq 0$ ,  $\int_{[0,1]^{p+1}} \tilde{\rho}(x_0, x_1, \dots, x_p) dx_0 dx_1 \dots dx_p = 1$ ,  $supp(\tilde{\rho}) \subseteq [0,1]^{p+1}$ .

Пусть  $t$  – произвольная фиксированная точка из отрезка  $T$ . Тогда  $t$  можно представить в виде  $t = \tau_t + m_t h_n$ , где  $\tau_t \in [0, h_n)$ ,  $m_t \in N$ . Несложно видеть, что решение системы (4) – (5) можно записать в виде

$$x_n^i(t) = x_{n0}^i(\tau_t) + \sum_{j=1}^q \sum_{k=0}^{m_t-1} f_n^{ij}(\tau_t + kh_n, x_n(\tau_t + kh_n)) [L_n^j(\tau_t + (k+1)h_n) - L_n^j(\tau_t + kh_n)],$$

где  $i = \overline{1, p}$ .

Случай Ито. Для описания предельного поведения задачи (6) – (7) рассмотрим систему уравнений

$$x^i(t) = x_0^i + \sum_{j=1}^q \int_0^{t+} f^{ij}(s, x(s-)) dL^j(s), \quad i = \overline{1, p} \tag{8}$$

**Теорема 1.** Пусть  $f^{ij}$   $i = \overline{1, p}$ ,  $j = \overline{1, q}$  удовлетворяют условию Липшица и ограничены.  $L^j(t)$ ,  $j = \overline{1, q}$  – непрерывные справа функции ограниченной вариации. Тогда  $I$  – ассоциированное решение задачи Коши (3) является решением системы уравнений (8), если для любого  $t \in T$  выполняется  $|x_{n0}(\tau_t) - x_0| \rightarrow 0$ .

В случае Стратоновича для описания предельного поведения задачи (6) – (7) рассмотрим систему уравнений

$$x^i(t) = x_0^i + \sum_{j=1}^q \int_0^t f^{ij}(s, x(s)) dL^{jc}(s) + \sum_{\mu_r \leq t} S^i(\mu_r, x(\mu_r-), \Delta L(\mu_r)), \quad i = \overline{1, p}, \tag{9}$$

где  $L^{jc}(t)$  – непрерывная, а  $L^{jd}(t)$  – разрывная составляющие функции  $L^j(t)$ ,  $j = \overline{1, q}$ ,  $\mu_r$  – точки разрыва функции  $L(t)$ ,  $\Delta L(\mu_r) = L^d(\mu_r+) - L^d(\mu_r-)$  – величина скачка.

$S^i(\mu, x, u) = \varphi^i(1, \mu, x, u) - \varphi^i(0, \mu, x, u)$ , где  $x \in R^p$ ,  $u \in R^q$ ,  $\mu \in T$ , а  $\varphi^i(t, \mu, x, u)$  находится из

уравнения  $\varphi^i(t, \mu, x, u) = x^i + \sum_{j=1}^q u^j \int_0^t f^{ij}(\mu, \varphi(s, \mu, x, u)) ds$ ,  $i = \overline{1, p}$ .

**Теорема 2.** Пусть  $f^{ij}$   $i = \overline{1, p}$ ,  $j = \overline{1, q}$  удовлетворяют условию Липшица и ограничены.  $L^j(t)$ ,  $j = \overline{1, q}$  – непрерывные справа функции ограниченной вариации. Тогда  $S$  – ассоциированное решение задачи Коши (3) является решением системы уравнений (9), если для любого  $t \in T$  выполняется  $|x_{n0}(\tau_t) - x_0| \rightarrow 0$ .

**Список цитированных источников**

1. Каримова, Т.И. Об ассоциированных решениях нестационарных систем уравнений в дифференциалах в алгебре обобщенных случайных процессов / Т.И. Каримова, О.Л. Яблонский // Вест. Белорус. гос. ун-та. Сер. 1. Физика. Математика. Информатика. – 2009. – №2. – С. 81 – 86.
2. Ковальчук, А.Н. Об аппроксимации дифференциальных уравнений с обобщенными коэффициентами конечно-разностными уравнениями с осреднением / А.Н. Ковальчук, В.Г. Новохрост, О.Л. Яблонский // Известия вузов. Математика. – 2005. – №3. – С. 23–31.
3. Лазакович, Н.В. Стохастические дифференциалы в алгебре обобщенных случайных процессов / Н.В. Лазакович // Доклады НАН Беларуси. – 1994. – Т. 38, №5. – С. 23–27.